## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

2001-359107

(43) Date of publication of application: 26.12.2001

(51)Int.Cl.

HO4N 7/32

HO3M 7/36 HO4N 5/92 H04N 11/04

(21)Application number: 2001-

(71)Applicant: SONY CORP

114698

(22)Date of filing:

13.04.2001

(72)Inventor: UEDA MAMORU

KANESAKA KOKI **OHARA TAKUMI** 

YAMAMOTO TAKESHI **MIZUNO KAZUHIRO MORITA TOSHIKAZU** 

(30)Priority

Priority number: 2000112951

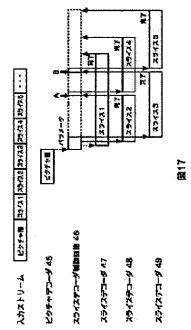
Priority date: 14.04.2000

Priority country: JP

### (54) DECODER AND DECODING METHOD, RECORDING MEDIUM, AND **PROGRAM**

(57)Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To control operations of a plurality of slice decoders. SOLUTION: A slice decoder control circuit 46 receiving an input of a parameter of a picture layer sequentially supplies a parameter of the picture layer and a write pointer of a slice 1 to a slice decoder 47, supplies the parameter of the picture layer and a write pointer of a slice 2 to a slice decoder 48, and supplies the parameter of the picture layer and a write pointer of a slice 3 to a slice decoder 49 respectively so as to allow the decoders to decode the slices of an input stream. The slice decoder control circuit 46 supplies a write pointer of a slice 4 to the slice decoder 48 in timing A to allow the slice decoder 48 to decode the slice 4, supplies a write pointer



of a slice 5 to the slice decoder 49 in timing B to allow the slice decoder 49 to decode the slice 5 and repeats the similar processing until decoding of the final Searching PAJ Page 2 of 2

slice is finished.

#### (19)日本国特許庁(JP)

### (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2001-359107 (P2001-359107A)

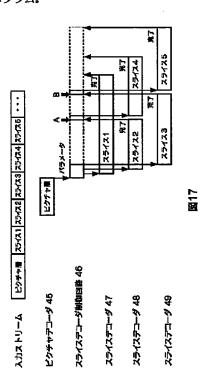
(43)公開日 平成13年12月26日(2001.12.26)

/36 5 C O 5 3 /04 A 5 C O 5 7
/04 A 5C057
/137 Z 5 C 0 5 9
/92 H 5 J 0 6 4
未請求 請求項の数28 OL (全 33 頁)
000002185 ソニー株式会社
東京都品川区北品川6丁目7番35号
上田衛
東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ
一株式会社内
金坂 幸喜
神奈川県川崎市麻生区南黒川10番1号 株
式会社エルエスアイシステムズ内
100082131
弁理士 稲本 義雄
最終頁に続く

#### (54) 【発明の名称】 復号装置および復号方法、記録媒体、並びにプログラム。

#### (57)【要約】

【課題】 複数のスライスデコーダの動作を制御する。 【解決手段】 ピクチャ層のパラメータの入力を受けた スライスデコーダ制御回路46は、スライスデコーダ4 7にピクチャ層のパラメータとスライス1の書き込みポ インタを、スライスデコーダ48にピクチャ層のパラメ ータとスライス2の書き込みポインタを、スライスデコ ーダ49にピクチャ層のパラメータとスライス3の書き 込みポインタを、それぞれ順番に供給してデコードさせ る。スライスデコーダ制御回路46は、スライスデコー ダ47乃至49から入力されるデコード処理の完了を示 す信号の入力を基に、タイミングAで、スライスデコー ダ48にスライス4の書き込みポインタを供給してデコ ードさせ、タイミングBで、スライスデコーダ49にス ライス5の書き込みポインタを供給してデコードさせ、 以下、最後のスライスのデコードが終了されるまで同様 の処理が繰り返される。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 符号化ストリームを復号する復号装置において、

1

前記符号化ストリームを復号する複数の復号手段と、 複数の前記復号手段を並行して動作させるように制御す る復号制御手段とを備えることを特徴とする復号装置。

【請求項2】 複数の前記復号手段は、復号処理の終了を示す信号を前記復号制御手段に出力し、

前記復号制御手段は、復号処理の終了を示す前記信号を 出力した前記復号手段に、新たな前記符号化ストリーム 10 を復号させるように制御することを特徴とする請求項 1 に記載の復号装置。

【請求項3】 前記符号化ストリームをバッファリング する第1のバッファ手段と、

前記符号化ストリームから、前記符号化ストリームに含まれる所定の情報の単位の始まりを表わすスタートコードを読み出すとともに、前記第1のバッファ手段に、前記スタートコードが保持されている位置に関する位置情報を読み出す読み出し手段と、

前記読み出し手段により読み出された、前記スタートコ 20 ードおよび前記位置情報をバッファリングする第2のバッファ手段と、

前記第1のバッファ手段による前記符号化ストリームのバッファリング、および前記第2のバッファ手段による前記スタートコードおよび前記位置情報のバッファリングを制御するバッファリング制御手段とを更に備えることを特徴とする請求項1に記載の復号装置。

【請求項4】前記符号化ストリームは、ISO/IEC13818-2およびITU-T勧告H.262に規定されたMPEG2の符号化ストリームであることを特徴とする請求項1に記載の復号装置。

【請求項5】 複数の前記復号手段により復号され、出力された複数の画像データのうちの所定のものを選択する選択手段と、

前記選択手段により選択された前記画像データの入力を 受け、必要に応じて動き補償を施す動き補償手段とを更 に備えることを特徴とする請求項1に記載の復号装置。

【請求項6】 前記復号手段は、復号処理が終了したことを示す終了信号を前記選択手段に出力し、

前記選択手段は、

複数の前記復号手段のそれぞれの処理状態に対応する値 を記憶する記憶手段を有し、

前記記憶手段の値が全て第1の値になった場合、復号処理が終了したことを示す前記終了信号を出力している前記復号手段に対応する前記記憶手段に記憶されている値を、前記第1の値から第2の値に変更し、

対応する前記記憶手段に記憶されている値が前記第2の 値である前記第1の復号手段により復号された前記画像 データのうち、いずれかの前記画像データを選択し、

選択された前記画像データを復号した前記復号手段に対 50

応する前記記憶手段に記憶されている値を前記第1の値 に変更することを特徴とする請求項5に記載の復号装 置。

【請求項7】 前記復号手段により復号された前記画像データ、前記選択手段により選択された前記画像データ、または前記動き補償手段により動き補償が施された前記画像データを保持する保持手段と、

前記選択手段により選択された前記画像データ、または 前記動き補償手段により動き補償が施された前記画像デ ータの前記保持手段による保持を制御する保持制御手段 とを更に備えることを特徴とする請求項5に記載の復号 装置。

【請求項8】 前記保持手段は、前記画像データの輝度成分と色差成分をそれぞれ分けて保持することを特徴とする請求項7に記載の復号装置。

【請求項9】 前記復号手段に供給される前記符号化ストリームのフレームの順番を変更する変更手段を更に備え、

前記保持手段は、画像シーケンス内のイントラ符号化フレームおよび前方向予測符号化フレームを合計したフレーム数より少なくとも2つ多い数のフレームを保持することができ、

前記変更手段は、前記符号化ストリームを逆転再生させるための所定の順番になるように、前記符号化ストリームのフレームの順番を変更することを特徴とする請求項7に記載の復号装置。

【請求項10】 前記保持手段により保持されている前記画像データを読み出して出力する出力手段を更に備え

30 前記所定の順番とは、前記イントラ符号化フレーム、前 記前方向予測符号化フレーム、双方向予測符号化フレー ムの順番であり、かつ、前記双方向予測符号化フレーム 内での順番は、符号化の順番とは逆であり、

前記出力手段は、前記復号手段により復号され、前記保持手段により保持されている前記双方向予測符号化フレームを順次読み出して出力するとともに、所定のタイミングで、前記保持手段により保持されている前記イントラ符号化フレーム、もしくは前記前方向予測符号化フレームの間の所定の位置に挿入して出力することを特徴とする請求項9に記載の復号装置。

【請求項11】 前記所定の順番とは、前記出力手段により前記イントラ符号化フレーム、もしくは前記前方向予測符号化フレームが出力されるタイミングで、前記復号手段により復号された、一つ前の前記画像シーケンスの前記イントラ符号化フレームもしくは前記前方向予測符号化フレームが、前記保持手段により保持されるような順番であることを特徴とする請求項10に記載の復号装置。

【請求項12】 前記符号化ストリームを復号するため

に必要な情報を記録する記録手段と、

前記記録手段による前記情報の記録および前記情報の前 記復号手段への供給を制御する制御手段とを更に備え、 前記符号化ストリームは、前記情報を含み、

前記制御手段は、前記復号手段の復号処理に必要な前記 情報を選択して、前記復号手段に供給することを特徴と する請求項9に記載の復号装置。

【請求項13】 前記制御手段が前記復号手段に供給す る前記情報は、前記復号手段により復号されているフレ ームに対応する上位層符号化パラメータであることを特 10 ている記録媒体。 徴とする請求項12に記載の復号装置。

【請求項14】 前記保持手段により保持されている前 記画像データを読み出して出力する出力手段を更に備

前記復号手段は、前記符号化ストリームを通常再生に必 要な処理速度のN倍速で復号することが可能であり、 前記出力手段は、前記保持手段により保持されている前 記画像データのうちNフレーム毎の前記画像データを出 力することが可能であることを特徴とする請求項7に記 載の再生装置。

【請求項15】 前記符号化ストリームを保持する第1 の保持手段と、

前記符号化ストリームから、前記符号化ストリームに含 まれる所定の情報の単位の始まりを表わすスタートコー ドを読み出すとともに、前記第1の保持手段に前記スタ ートコードが保持されている位置に関する位置情報を読 み出す読み出し手段と、

前記読み出し手段により読み出された、前記スタートコ ードおよび前記位置情報を保持する第2の保持手段と、 前記第1の保持手段による前記画像データの保持、およ 30 び前記第2の保持手段による前記スタートコードおよび 前記位置情報の保持を制御する第1の保持制御手段と、 複数の前記復号手段により復号され、出力された複数の 画像データのうちの所定のものを選択する選択手段と、 前記選択手段により選択された前記画像データの入力を 受け、必要に応じて動き補償を施す動き補償手段と、 前記選択手段により選択された前記画像データ、または 前記動き補償手段により動き補償が施された前記画像デ ータを保持する第3の保持手段と、

前記選択手段により選択された前記画像データ、または 40 前記動き補償手段により動き補償が施された前記画像デ ータの前記第3の保持手段による保持を、前記第1の保 持制御手段とは独立して制御する第2の保持制御手段と を更に備えることを特徴とする請求項1に記載の復号装

【請求項16】 符号化ストリームを復号する復号装置 の復号方法において、

前記符号化ストリームを復号する複数の復号ステップ と、

複数の前記復号ステップの処理を並行して動作させるよ 50 号装置において、

うに制御する復号制御ステップとを含むことを特徴とす る復号方法。

【請求項17】 符号化ストリームを復号する復号装置 用のプログラムであって、

前記符号化ストリームを復号する複数の復号ステップ

複数の前記復号ステップの処理を並行して動作させるよ うに制御する復号制御ステップとを含むことを特徴とす るコンピュータが読み取り可能なプログラムが記録され

【請求項18】 符号化ストリームを復号する復号装置 を制御するコンピュータが実行可能なプログラムであっ

前記符号化ストリームを復号する複数の復号ステップ

複数の前記復号ステップの処理を並行して動作させるよ うに制御する復号制御ステップとを含むことを特徴とす るプログラム。

【請求項19】 符号化ストリームを復号する復号装置 において、 20

前記符号化ストリームを復号する複数のスライスデコー ダと、

複数の前記スライスデコーダを並行して動作させるよう に制御するスライスデコーダ制御手段とを備えることを 特徴とする復号装置。

【請求項20】 符号化ストリームを復号する復号装置 の復号方法において、

前記符号化ストリームを復号する複数のスライスデコー ダによる復号を制御する復号制御ステップと、

前記復号制御ステップを並行して処理させるように制御 するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴 とする復号方法。

【請求項21】 符号化ストリームを復号する復号装置 用のプログラムであって、

前記符号化ストリームを復号する複数のスライスデコー ダによる復号を制御する復号制御ステップと、

前記復号制御ステップを並行して処理させるように制御 するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴 とするコンピュータが読み取り可能なプログラムが記録 されている記録媒体。

【請求項22】 符号化ストリームを復号する復号装置 を制御するコンピュータが実行可能なプログラムであっ

前記符号化ストリームを復号する複数のスライスデコー ダによる復号を制御する復号制御ステップと、

前記復号制御ステップを並行して処理させるように制御 するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴 とするプログラム。

【請求項23】 ソース符号化ストリームを復号する復

前記ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、前記ソース符号化ストリームをデコードする 複数のスライスデコーダと、

5

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記ピクチャに含まれる前記スライスの順番に関係なく、前記スライスデコーダによる前記ピクチャのデコード処理が最も早くなるように、前記スライスを前記複数のスライスデコーダに割り当てることを 10 特徴とする符号化装置。

【請求項24】 ソース符号化ストリームを復号する復号装置の復号方法において、

複数のスライスデコーダによる、前記ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎の前記ソース符号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理制御ステップと、

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御する制御ステップとを含み、

前記制御ステップの処理では、前記ピクチャに含まれる前記スライスの順番に関係なく、前記スライスデコーダにおいて実行される前記デコード処理が最も早くなるように、前記スライスを前記複数のスライスデコーダに割り当てることを特徴とする符号化方法。

【請求項25】 ソース符号化ストリームを復号する復号装置を制御するコンピュータが実行可能なプログラムであって、

複数のスライスデコーダによる、前記ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎の前記ソース符 30号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理制御ステップと、

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御する制御ステップとを含み、

前記制御ステップの処理では、前記ピクチャに含まれる 前記スライスの順番に関係なく、前記スライスデコーダ において実行される前記デコード処理が最も早くなるよ うに、前記スライスを前記複数のスライスデコーダに割 り当てることを特徴とするプログラム。

【請求項26】 ソース符号化ストリームを復号する復号装置において、

前記ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、前記ソース符号化ストリームをデコードする 複数のスライスデコーダと、

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御する制御手段とを備え、

前記制御手段は、前記ピクチャに含まれる前記スライス の順番に関係なく、前記複数のスライスデコーダのうち 50

デコードが終了した前記スライスデコーダに、デコード すべき前記スライスを割り当てることを特徴とする符号 化装置。

【請求項27】 ソース符号化ストリームを復号する復号装置の復号方法において、

複数のスライスデコーダによる、前記ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎の前記ソース符号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理制御ステップと、

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御する制御ステップとを含み、

前記制御ステップの処理では、前記ピクチャに含まれる 前記スライスの順番に関係なく、前記複数のスライスデ コーダのうち、前記デコード処理制御ステップの処理に よりデコード処理が終了した前記スライスデコーダに、 デコードすべき前記スライスを割り当てることを特徴と する符号化方法。

【請求項28】 ソース符号化ストリームを復号する復20 号装置を制御するコンピュータが実行可能なプログラムであって、

複数のスライスデコーダによる、前記ソース符号化スト リームのピクチャを構成するスライス毎の前記ソース符 号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理 制御ステップと、

前記複数のスライスデコーダのデコードステータスを監 視するとともに、前記複数のスライスデコータを制御す る制御ステップとを含み、

前記制御ステップの処理では、前記ピクチャに含まれる前記スライスの順番に関係なく、前記複数のスライスデコーダのうち、前記デコード処理制御ステップの処理によりデコード処理が終了した前記スライスデコーダに、デコードすべき前記スライスを割り当てることを特徴とするプログラム。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、復号装置および復号方法、並びに記録媒体に関し、特に、実現可能な回路規模で実時間動作が可能な4:2:2 Pellに対応したビデオデコーダを実現することができる復号装置および復号方法、並びに記録媒体に関する。

#### [0002]

【従来の技術】MPEG2 (Moving Picture Coding Experts Group / Moving Picture Experts Group2) ビデオは、ISO/IEC (International Standards Organization / International Electrotechnical Commission) 13818—2、およびITU-T (International Telecommunication Union—Telecommunication sector) 勧告H.262に規定されているビデオ信号の高能率符号化方式である。

【0003】MPEG2の符号化ストリームは、符号化の手

(4)

法によって決まるプロファイルと、取り扱う画素数によって決まるレベルによってクラス分けされ、広範囲なアプリケーションに対応できるようになされている。例えば、MP@ML(メイン・プロファイル・メイン・レベル)は、そのクラスの1つであり、DVB(Digital Video Broadcast)や、DVD(Digital Versatile Disk)に広く実用化されている。プロファイルおよびレベルは、図5を用いて後述するsequence extensionに記述される。

7

【0004】また、放送局におけるビデオ信号の制作には、ビデオの色差信号を、従来のベースバンドと同様の 104:2:2方式で取り扱い、ビットレートの上限を増加した4:2:2P(4:2:2プロファイル)が規定されている。更に、次世代の高解像度ビデオ信号に対応するために、肛(ハイ・レベル)が規定されている。

【0005】図1に、MPEG2の代表的なクラスと、それぞれのクラスにおける、各種パラメータの上限値を示す。図1には、4:2:2PeHL(4:2:2プロファイル・ハイ・レベル)、4:2:2PeML(4:2:2:プロファイル・ハイ・レベル)、MPeHL(メイン・プロファイル・ハイ・レベル)、MPeHL・1440(メイン・プロファイル・ハイ・レベル・1440)、MPeML(メイン・プロファイル・ハイ・レベル・15440)、MPeML(メイン・プロファイル・メイン・レベル)、MPeLl(メイン・プロファイル・メイン・レベル)、および、SPeML(シンプル・プロファイル・メイン・レベル)について、ビットレート、1ラインあたりのサンプル数、1フレームあたりのライン数、フレーム周波数、およびサンプルの処理時間の上限値がそれぞれ示されている。【0006】図1から、4:2:2PeHLのビットレー

【0006】図1から、4:2:2PeHLのビットレートの上限値は、300 (Mbit/sec)であり、処理する画素数の上限値は、62,668,800 (samples/sec)である。一方、MPeMPのビットレートの上限値は、15 (Mbit/sec)であり、処理する画素数の上限値は、10,368,000 (samples/sec)である。すなわち、4:2:2PeHLをデコードするビデオデコーダは、MPeMLをデコードするビデオデコーダと比較して、ビットレートで20倍、処理する画素数で約6倍の処理能力が必要であることがわかる。

【0007】図2に、MPEG2ビデオビットストリームの レベル構造を示す。

【0008】最上位層であるピクチャ層の最初には、se 40 quence\_headerが記述されている。sequence\_headerは、MPEGビットストリームのシーケンスのヘッダデータを定義するものである。シーケンス最初のsequence\_headerに、sequence\_extensionが続かない場合、このビットストリームには、ISO/IEC11172—2の規定が適応される。シーケンスの最初のsequence\_headerに、sequence\_extensionが続く場合、その後発生する全てのsequence\_headerの直後には、sequence\_extensionが続く。すなわち、図2に示す場合においては、全てのsequence\_headerの直後に、sequence\_extensionが続く。50

【0009】 sequence\_extensionは、MPEGビットストリームのシーケンス層の拡張データを定義するものである。sequence\_extensionは、sequence\_headerの直後にのみ発生し、かつ、復号後、およびフレームリオーダリング後にフレームの損失がないようにするために、ビットストリームの最後に位置するsequence\_end\_codeの直前にきてはならない。また、ビットストリーム中に、sequence\_extensionが発生した場合、それぞれのpicture\_headerの直後にpicture\_cording\_extentionが続く。

【0010】GOP(group\_of\_picture)内には、複数の画像(picture)が含まれる。GOP\_headerは、MPEGビットストリームのGOP層のヘッダデータを定義するものであり、更に、このビットストリーム中には、picture\_headerとpicture\_coding\_extensionによって定義されたデータエレメントが記述されている。1枚の画像は、picture\_headerおよびpicture\_coding\_extensionに続くpicture\_dataとして符号化される。また、GOP\_headerに続く最初の符号化フレームは、符号化されたIフレームである(すなわち、GOP\_headerの最初の画像はIピクチャである)。ITU-T勧告H.262には、sequence\_extensionおよびpicture\_cording\_extentionの他、各種の拡張が定義されているが、ここでは図示、および説明は省略する。

【0011】picture\_headerは、MPEGビットストリームのピクチャ層のヘッダデータを定義するものであり、picture\_coding\_extensionは、MPEGビットストリームのピクチャ層の拡張データを定義するものである。

【0012】picture\_dataは、MPEGビットストリームのスライス層およびマクロブロック層に関するデータエレメントを記述するものである。picture\_dataは、図2に示されるように、複数のslice(スライス)に分割され、スライスは、複数のmacro\_block(マクロブロック)に分割される。

【0013】macro\_blockは、16×16の画素データで構成されている。スライスの最初のマクロブロックおよび最後のマクロブロックは、スキップマクロブロック(情報を含まないマクロブロック)ではない。マクロブロックは、16×16の画素データで構成されている。また、各ブロックは、8×8の画素データで構成されている。また、フレームDCT (Discrete Cosine Transform:離散コサイン変換)符号化およびフィールドDCT符号化の使用が可能なフレーム画像においては、フレーム符号化とフィールド符号化の場合で、マクロブロックの内部構成が相違する。

【0014】マクロブロックは、輝度成分および色差成分の1区画を含む。マクロブロックという用語は、情報源および復号データまたは対応する符号化データ成分のいずれかを示す。マクロブロックには、4:2:0、4:2:2および4:4:4の3つの色差フォーマットがある。マクロブロックにおけるブロックの順序は、そ

れぞれの色差フォーマットによって異なる。

【0015】図3(A)に、4:2:0:方式の場合に おけるマクロブロックを示す。4:2:0方式の場合、 マクロブロックは、4個の輝度(Y)ブロックと、それ ぞれ1個の色差(Cb, Cr)ブロックで構成される。図3 (B) に、4:2:2方式の場合におけるマクロブロッ クを示す。4:2:2方式の場合、マクロブロックは、 4個の輝度(Y)ブロックと、それぞれ2個の色差(C b. Cr) ブロックで構成される。

【0016】各マクロブロックは、いくつかの方法によ 10 ser\_matrix等から構成される。 り、予測符号化処理が可能である。予測モードは、フィ ールド予測とフレーム予測の2種類に大別される。フィ ールド予測においては、先に復号された、1つ、もしく は複数のフィールドのデータを使用し、各フィールドに ついて、独自に予測を行う。フレーム予測は、先に復号 された、1つ、もしくは複数のフレームを使用してフレ ームの予測を行う。フィールド画像内では、予測は全て フィールド予測である。一方、フレーム画像において は、フィールド予測、またはフレーム予測のいずれかに より予測が可能であり、その予測方法は、マクロブロッ クごとに選択される。また、マクロブロックの予測符号 化処理においては、フィールド予測およびフレーム予測 以外に、16×8動き補償およびデュアルプライムの2 種類の特別予測モードを使用することができる。

【0017】動きベクトル情報、および他の周辺情報 は、各マクロブロックの予測誤差信号とともに符号化さ れる。動きベクトルの符号化については、可変長符号を 使用して符号化された最後の動きベクトルを予測ベクト ルとして、予測ベクトルとの差分ベクトルを符号化す る。表示可能なベクトルの最大長は、画像毎にプログラ ムすることができる。また、適切な動きベクトルの計算 は、符号器が行う。

【0018】そして、picture\_dataの次には、sequence \_headerとsequence\_extensionが配置されている。このs equence headerとsequence\_extensionによって記述され たデータエレメントは、ビデオストリームのシーケンス の先頭に記述されたsequence\_headerとsequence\_extens ionによって記述されたデータエレメントと全く同じで ある。このように同じデータをストリーム中に記述する 理由は、ビットストリーム受信装置側でデータストリー 40 ムの途中(例えばピクチャ層に対応するビットストリー ム部分) から受信が開始された場合に、シーケンス層の データを受信できなくなり、ストリームをデコード出来 なくなることを防止するためである。

【0019】最後のsequence\_headerとsequence\_extens ionとによって定義されたデータエレメントの次、つま り、データストリームの最後には、シーケンスの終わり を示す32ビットのsequence\_end\_codeが記述されてい る。

【0020】次に、図4乃至12を用いて、それぞれの 50 定するためのデータである。progressive\_sequenceは、

データエレメントの詳細について説明する。

【0021】図4に、sequence\_headerのデータ構成を 示す。sequence\_headerに含められるデータエレメント は、sequence\_header\_code、horizontal\_size\_value、v ertical\_size\_value, aspect\_ratio\_information, fram e rate code, bit\_rate\_value, marker\_bit, vbv\_buffe r\_size\_value、constrained\_parameter\_flag、load\_int ra\_quantiser\_matrix、intra\_quantiser\_matrix、load\_ non\_intra\_quantiser\_matrix、およびnon\_intra\_quanti

【0022】sequence\_header\_codeは、シーケンス層の スタート同期コードを表すデータである。horizontal\_s ize valueは、画像の水平方向の画素数の下位12ビッ トからなるデータである。vertical\_size\_valueは、画 像の縦のライン数の下位12ビットからなるデータであ る。aspect ratio\_informationは、画素のアスペクト比 (縦横比) または表示画面アスペクト比を表すデータで ある。frame rate codeは、画像の表示周期を表すデー タである。bit\_rate\_valueは、発生ビット量に対する制 限のためのビットレートの下位18ビットのデータであ る。

【0023】そして、marker\_bitは、スタートコードエ ミュレーションを防止するために挿入されるビットデー タである。vbv buffer size\_valueは、発生符号量制御 用の仮想バッファVBV (Video Buffering Verifier) の大きさを決める値の下位10ビットデータである。cons trained\_parameter\_flagは、各パラメータが制限以内で あることを示すデータである。load\_non\_intra\_quantis er\_matrixは、非イントラMB用量子化マトリックス・ データの存在を示すデータである。load\_intra\_quant is er\_matrixは、イントラMB用量子化マトリックス・デ ータの存在を示すデータである。intra\_quantiser\_matr ixは、イントラMB用量子化マトリックスの値を示すデ ータである。non\_intra\_quantiser\_matrixは、非イント ラMB用量子化マトリックスの値を表すデータである。 【0024】図5に、sequence\_extensionのデータ構成 を示す。sequence\_extensionは、 extension\_start\_cod e, extension\_start\_code\_identifier, profile\_and\_le vel\_indication, progressive\_sequence, chroma\_forma t, horizontal\_size\_extension, vertical\_size\_extens ion, bit rate extension, marker\_bit, vbv\_buffer\_si ze\_extension, low\_delay, frame\_rate\_extension\_n \ および frame\_rate\_extension\_d等のデータエレメント から構成されている。

【0025】extension\_start\_codeは、エクステンショ ンデータのスタート同期コードを表すデータである。ex tension\_start\_code\_identifierは、どの拡張データが 送られるかを示すデータである。profile\_and\_level\_in dicationは、ビデオデータのプロファイルとレベルを指

40

ビデオデータが順次走査(プログレッシブ画像)である ことを示すデータである。chroma\_formatは、ビデオデ ータの色差フォーマットを指定するためのデータであ る。horizontal\_size\_extensionは、シーケンスヘッダ のhorizntal\_size\_valueに加える上位2ビットのデータ である。vertical\_size\_extensionは、シーケンスへッ ダのvertical size valueに加える上位2ビットのデー タである。

【0026】そして、bit\_rate\_extensionは、シーケン スヘッダのbit\_rate\_valueに加える上位12ビットのデ 10 ータである。marker\_bitは、スタートコードエミュレー ションを防止するために挿入されるビットデータであ る。vbv\_buffer\_size\_extensionは、シーケンスヘッダ のvbv\_buffer\_size\_valueに加える上位8ビットのデー タである。low\_delayは、Bピクチャを含まないことを 示すデータである。frame\_rate\_extension\_nは、シーケ ンスヘッダのframe\_rate\_codeと組み合わせてフレーム レートを得るためのデータである。frame\_rate\_extensi on\_dは、シーケンスヘッダのframe\_rate\_codeと組み合 わせてフレームレートを得るためのデータである。

【0027】図6に、GOP\_headerのデータ構成を示す。 GOP\_headerを表わすデータエレメントは、group\_start\_ code、time\_code、closed\_gop、およびbroken\_linkから 構成される。

【0028】group\_start\_codeは、GOP層の開始同期コ ードを示すデータである。time\_codeは、GOPの先頭ピク チャの時間を示すタイムコードである。closed\_gopは、 GOP内の画像が他のGOPから独立再生可能なことを示すフ ラグデータである。broken\_linkは、編集などのためにG OP内の先頭のBピクチャが正確に再生できないことを示 30 すフラグデータである。

【0029】図7に、picture\_headerのデータ構成を示 す。picture\_headerに関するデータエレメントは、pict ure\_start\_code, temporal\_reference, picture\_coding type, vbv\_delay, full\_pel\_forward\_vector, forward \_f\_code、full\_pel\_backward\_vector、および backward \_f\_code等から構成される。

【0030】picture\_start\_codeは、ピクチャ層の開始 同期コードを表すデータである。temporal\_reference は、ピクチャの表示順を示す番号でGOPの先頭でリセッ トされるデータである。picture\_coding\_typeは、ピク チャタイプを示すデータである。vbv\_delayは、ランダ ムアクセス時の仮想バッファの初期状態を示すデータで ある。full\_pel\_forward\_vector、forward\_f\_code、ful 1 pel\_backward\_vector、およびbackward\_f\_codeは、MP EG2では使用されない固定データである。

【0031】図8に、picture\_coding\_extensionのデー タ構成を示す。picture\_coding\_extensionは、extensio n start\_code, extension\_start\_code\_identifier, f\_c ode[0][0], f\_code[0][1], f\_code[1][0], f\_code[1]

[1], intra\_dc\_precision, picture\_structure, top\_fi eld\_first, frame\_pred\_frame\_dct, concealment\_motio n\_vectors, q\_scale\_type, intra\_vlc\_format, alterna te\_scan, repeat\_firt\_field, chroma\_420\_type, progr essive\_frame, composite\_display\_flag, v\_axis, fiel d\_sequence、sub\_carrier、burst\_amplitude、およびsu b\_carrier\_phase等から構成される。

【0032】extension\_start\_codeは、ピクチャ層のエ

12

クステンションデータのスタートを示す開始コードであ る。extension\_start\_code\_identifierは、どの拡張デ ータが送られるかを示すコードである。 f\_code[0][0] は、フォワード方向の水平動きベクトル探索範囲を表す データである。f\_code[0][1]は、フォワード方向の垂直 動きベクトル探索範囲を表すデータである。f\_code[1] [0]は、バックワード方向の水平動きベクトル探索範囲 を表すデータである。f\_code[1][1]は、バックワード方 向の垂直動きベクトル探索範囲を表すデータである。 【0033】intra\_dc\_precisionは、DC係数の精度を表 すデータである。ブロック内の各画素の輝度および色差 信号を表した行列fに、DCTを施すと、8×8のDC T係数行列Fが得られる。この行列Fの左上隅の係数を DC係数と呼ぶ。DC係数はブロック内の平均輝度、平均色 差を表わす信号である。picture\_structureは、フレー ムストラクチャかフィールドストラクチャかを示すデー タであり、フィールドストラクチャの場合は、上位フィ ールドか下位フィールドかもあわせて示すデータであ る。top\_field\_firstは、フレームストラクチャの場 合、最初のフィールドが上位か下位かを示すデータであ る。frame\_predictive\_frame\_dctは、フレームストラク チャの場合、フレーム・モードDCTの予測がフレーム ・モードだけであることを示すデータである。concealm ent\_motion\_vectorsは、イントラマクロブロックに伝送 エラーを隠蔽するための動きベクトルがついていること を示すデータである。

【0034】q\_scale\_typeは、線形量子化スケールを利 用するか、非線形量子化スケールを利用するかを示すデ ータである。intra\_vlc\_formatは、イントラマクロブロ ックに、別の2次元VLC (Variable Length Cording) を 使うか否かを示すデータである。alternate\_scanは、ジ グザグスキャンを使うか、オルタネート・スキャンを使 うかの選択を表すデータである。repeat\_firt\_field は、2:3プルダウンの際に使われるデータである。ch roma\_420\_typeは、信号フォーマットが4:2:0の場 合、次のprogressive\_frame と同じ値であり、そうでな い場合は0を表すデータである。progressive\_frame は、このピクチャが、順次走査かインタレースフィール ドかを示すデータである。composite\_display\_flagは、 ソース信号がコンポジット信号であったかどうかを示す データである。v\_axis、field\_sequence、sub\_carrie 50 r、burst\_amplitude、およびsub\_carrier\_phaseは、ソ

ース信号がコンポジット信号の場合に使われるデータで ある。

13

【0035】図9に、picture\_dataのデータ構成を示す。picture\_data() 関数によって定義されるデータエレメントは、slice() 関数によって定義されるデータエレメントである。このslice() 関数によって定義されるデータエレメントは、ビットストリーム中に少なくとも1個記述されている。

【0036】slice() 関数は、図10に示されるように、slice\_start\_code、quantiser\_scale\_code、intra\_ 10 slice\_flag、intra\_slice、reserved\_bits、extra\_bit\_slice、およびextra\_information\_slice等のデータエレメントと、macroblock() 関数によって定義される。

【0037】slice\_start\_codeは、slice()関数によって定義されるデータエレメントのスタートを示すスタートコードである。quantiser\_scale\_codeは、このスライス層に存在するマクロブロックに対して設定された量子化ステップサイズを示すデータであるが、マクロブロック毎に、quantiser\_scale\_codeが設定されている場合には、各マクロブロックに対して設定されたmacroblock 20 \_quantiser\_scale\_codeのデータが優先して使用される。

【0038】intra\_slice\_flagは、ビットストリーム中にintra\_sliceおよびreserved\_bitsが存在するか否かを示すフラグである。intra\_sliceは、スライス層中にノンイントラマクロブロックが存在するか否かを示すデータである。スライス層におけるマクロブロックのいずれかがノンイントラマクロブロックである場合には、intra\_sliceは「0」となり、スライス層におけるマクロブロックの全てがノンイントラマクロブロックである場合には、intra\_sliceは「1」となる。reserved\_bitsは、7ビットのデータであって「0」の値を取る。extra\_bit\_sliceは、追加の情報が存在することを示すフラグであって、次にextra\_information\_sliceが存在する場合には「1」に設定され、追加の情報が存在しない場合には「0」に設定される。

【0039】これらのデータエレメントの次には、macroblock()関数によって定義されたデータエレメントが記述されている。macroblock()関数は、図11に示すように、macroblock\_escape、macroblock\_address\_increfent、およびquantiser\_scale\_code、およびmarker\_bit等のデータエレメントと、macroblock\_modes()関数、motion\_vectors(s)関数、およびcoded\_block\_pattern()関数によって定義されたデータエレメントを記述するための関数である。

【0040】macroblock\_escapeは、参照マクロブロックと前のマクロブロックとの水平方向の差が34以上であるか否かを示す固定ビット列である。参照マクロブロックと前のマクロブロックとの水平方向の差が34以上の場合には、macroblock\_address\_incrementの値に3350

が加えられる。macroblock\_address\_incrementは、参照マクロブロックと前のマクロブロックとの水平方向の差を示すデータである。もし、macroblock\_address\_incrementの前にmacroblock\_escapeが1つ存在するのであれば、このmacroblock\_address\_incrementの値に33を加えた値が、実際の参照マクロブロックと前のマクロブロックとの水平方向の差分を示すデータとなる。

【0041】quantiser\_scale\_codeは、各マクロブロックに設定された量子化ステップサイズを示すデータであり、macroblock\_quantが「1」のときだけ存在する。各スライス層には、スライス層の量子化ステップサイズを示すslice\_quantiser\_scale\_codeが設定されているが、参照マクロブロックに対してscale\_codeが設定されている場合には、この量子化ステップサイズを選択する。

【0042】macroblock\_address\_incrementの次には、macroblock\_modes () 関数によって定義されるデータエレメントが記述されている。macroblock\_modes () 関数は、図12に示すように、macroblock\_type、frame\_motion\_type、field\_motion\_type、dct\_type等のデータエレメントを記述するための関数である。macroblock\_typeは、マクログブロックの符号化タイプを示すデータである。

【0043】macroblock\_motion\_forward又はmacroblock\_motion\_backwardが「1」であり、ピクチャ構造がフレームであり、更にframe\_pred\_frame\_dctが「0」である場合には、macroblock\_typeを表わすデータエレメントの次にframe\_motion\_typeを表わすデータエレメントが記述されている。なお、このframe\_pred\_frame\_dctは、frame\_motion\_typeがビットストリーム中に存在するか否かを示すフラグである。

【0044】frame\_motion\_typeは、フレームのマクロブロックの予測タイプを示す2ビットのコードである。 予測ベクトルが2個で、フィールドベースの予測タイプであれば、frame\_motion\_typeは「00」であり、予測ベクトルが1個で、フィールドベースの予測タイプであれば、frame\_motion\_typeは「01」であり、予測ベクトルが1個で、フレームベースの予測タイプであれば、frame\_motion\_typeは「10」であり、予測ベクトルが1個で、デュアルプライムの予測タイプであれば、frame\_motion\_typeは「11」である。

【0045】field\_motion\_typeは、フィールドのマクロブロックの動き予測を示す2ビットのコードである。 予測ベクトルが1個でフィールドベースの予測タイプであれば「01」であって、予測ベクトルが2個で $18 \times 8$ マクロブロックベースの予測タイプであれば「10」であって、予測ベクトルが1個でデュアルプライムの予測タイプであれば「11」である。

【0046】ピクチャ構造がフレームであり、frame\_pred\_frame\_dctが、そのビットストリーム中にframe\_motion\_typeが存在することを示し、frame\_pred\_frame\_dct

が、そのビットストリーム中にdct\_typeが存在すること を示している場合、macroblock\_typeを表わすデータエ レメントの次にはdct\_typeを表わすデータエレメントが 記述されている。なお、dct\_typeは、DCTがフレーム DCTモードか、フィールドDCTモードかを示すデー タである。

【0047】MPEG2のストリームにおいて、以上説明し たそれぞれのデータエレメントは、start codeと称され る、特殊なビットパターンで開始される。これらのスタ ートコードは、別の状況では、ビデオストリーム中に現 10 れない特定のビットパターンである。各スタートコード は、スタートコードプレフィクスと、それに続くスター トコード値から構成される。スタートコードプレフィク スは、ビット列"00000000 0000 0000 0000 0001"であ る。スタートコード値は、スタートコードのタイプを識 別する8ビットの整数である。

【0048】図13に、MPEG2の各start codeの値を示 す。多くのスタートコードは、1個のスタートコード値 より示される。しかし、slice\_start\_codeは、01乃至 AFの複数のスタートコード値により示され、このスター トコード値は、スライスに対する垂直位置を表わす。こ れらのスタートコードは、全てバイト単位であるため、 スタートコードプレフィクスの最初のビットがバイトの 最初のビットになるように、スタートコードプレフィク スの前に、複数のビット"O"が挿入され、スタートコ ードがバイト単位になるように調整される。

【0049】図14は、従来のMP@MLに対応したMPEGビ デオデコーダの回路構成を示すブロック図である。

【0050】MPEGビデオデコーダは、ストリーム入力回 路11、バッファ制御回路12、クロック発生回路1 3、スタートコード検出回路14、デコーダ15、動き 補償回路16、および表示出力回路17から構成される IC (integrated circuit) 1と、ストリームバッファ 21およびビデオバッファ22で構成され、例えば、DR AM (Dynamic Random Access Memory) からなるバッファ 2により構成される。

【0051】IC1のストリーム入力回路11は、高能 率符号化された符号化ストリームの入力を受け、バッフ ア制御回路12に供給する。バッファ制御回路12は、 クロック発生回路13から供給される基本クロックに従 40 って、入力された符号化ストリームをバッファ2のスト リームバッファ21に入力する。ストリームバッファ2 1は、MP@MLのデコードに要求されるVBVバッファサ イズである1,835,008ビットの容量を有する。ス トリームバッファ21に保存されている符号化ストリー ムは、バッファ制御回路12の制御に従って、先に書き 込まれたデータから順に読み出され、スタートコード検 出回路14に供給される。スタートコード検出回路14 は、入力されたストリームから、図13を用いて説明し たスタートコードを検出し、検出したスタートコードお 50 は、MPの4/3倍になる。

よび入力されたストリームをデコーダ15に出力する。 【0052】デコーダ15は、入力されたストリームを MPEGシンタックスに基づいて、デコードする。デコーダ 15は、入力されたスタートコードに従って、まず、ピ クチャ層のヘッダパラメータをデコードし、それを基 に、スライス層をマクロブロックに分離してマクロブロ ックをデコードし、その結果得られる予測ベクトルおよ び画素を、動き補償回路16に出力する。

【0053】MPEGでは、画像の時間的冗長性を利用し て、近接した画像間で動き補償した差分を得ることによ り、符号化効率を改善している。MPEGビデオデコーダで は、動き補償を用いた画素に対しては、現在デコードし ている画素にその動きベクトルが示す参照画像の画素デ ータを加算することにより動き補償を行い、符号化前の 画像データに復号する。

【0054】デコーダ15から出力されるマクロブロッ クが動き補償を使用していない場合、動き補償回路16 は、その画素データを、バッファ制御回路12を介し て、バッファ2のビデオバッファ22に書き込み、表示 出力に備えるとともに、この画素データが、他の画像の 参照データとされる場合に備える。

【0055】デコーダ15から出力されるマクロブロッ クが動き補償を使用している場合、動き補償回路16 は、デコーダ15から出力される予測ベクトルに従っ て、バッファ制御回路12を介して、バッファ2のビデ オバッファ22から参照画素データを読み出す。そし て、読み出した参照画素データを、デコーダ15から供 給された画素データに加算し、動き補償を行う。動き補 償回路16は、動き補償を行った画素データを、バッフ ア制御回路12を介してバッファ2のビデオバッファ2 30 2に書き込み、表示出力に備えるとともに、この画素デ ータが、他の画素の参照データとされる場合に備える。 【0056】表示出力回路17は、デコードした画像デ ータを出力するための同期タイミング信号を発生し、こ のタイミングを基に、バッファ制御回路12を介して、 ビデオバッファ22から画素データを読み出し、復号ビ デオ信号として出力する。

#### [0057]

【発明が解決しようとする課題】以上説明したように、 MPEG2ストリームは階層構造を有している。図2を用い て説明したピクチャ層のsequence header乃至picture c oding extensionのデータは、図1を用いて説明したプ ロファイルおよびレベルが異なる場合においても、その データ量は、あまり変更されない。一方、スライス層以 下のデータ量は、符号化する画素数に依存する。

【0058】図1より、凪において、1枚のピクチャで 処理しなければならないマクロブロックの数は、MLに対 して約6倍になる。更に、図3より、4:2:2Pにお いて、1個のマクロブロックで処理するブロックの数

【0059】すなわち、図14を用いて説明したMP@ML に対応したビデオデコーダで、4:2:2P@HLの符号 化ストリームを復号しようとした場合、VBVバッファ サイズおよび画素数の増加に伴って、ストリームバッフ ア21のバッファサイズが不足する。また、ビットレー トの増加に伴い、入力ストリームのストリームバッファ 21へのアクセスが増加し、画素数の増加に伴って、動 き補償回路16のビデオバッファ22へのアクセスが増 加するため、バッファ制御回路12の制御が間に合わな よびブロック数の増加に伴って、デコーダ15の処理が 間に合わなくなる。

【0060】今日の半導体技術の進展により、信号処理 回路、メモリ(バッファ)回路とも、その動作速度は著 しく向上している。しかしながら、現在のML@MPの復号 技術では、4:2:2 Pellを復号するまでには至って いない。一般に、このような高速の信号処理を行おうと した場合、回路規模が大幅に増加し、部品点数の増加お よび消費電力の増加を招いてしまう。

【0061】本発明はこのような状況に鑑みてなされた 20 ものであり、今日の半導体技術を用いて、実現可能な回 路規模で実時間動作が可能な4:2:2PeHLに対応し たビデオデコーダを実現することができるようにするも のである。

#### [0062]

【課題を解決するための手段】本発明の第1の復号装置 は、符号化ストリームを復号する複数の復号手段と、複 数の復号手段を並行して動作させるように制御する復号 制御手段とを備えることを特徴とする。

【0063】複数の復号手段には、復号処理の終了を示 30 す信号を復号制御手段に出力させるようにすることがで き、復号制御手段には、復号処理の終了を示す信号を出 力した復号手段に、符号化ストリームを復号させるよう に制御させることができる。

【0064】符号化ストリームをバッファリングする第 1のバッファ手段と、符号化ストリームから、符号化ス トリームに含まれる所定の情報の単位の始まりを表わす スタートコードを読み出すとともに、第1のバッファ手 段に、スタートコードが保持されている位置に関する位 読み出された、スタートコードおよび位置情報をバッフ ァリングする第2のバッファ手段と、第1のバッファ手 段による符号化ストリームのバッファリング、および第 2のバッファ手段によるスタートコードおよび位置情報 のバッファリングを制御するバッファリング制御手段と を更に備えさせるようにすることができる。

【0065】符号化ストリームは、ISO/IEC13818-2お よびITU-T勧告H.262に規定されたMPEG2の符号化ストリ ームとすることができる。

た複数の画像データのうちの所定のものを選択する選択 手段と、選択手段により選択された画像データの入力を 受け、必要に応じて動き補償を施す動き補償手段とを更 に備えさせるようにすることができる。

【0067】復号手段には、復号処理が終了したことを 示す終了信号を選択手段に出力させるようにすることが でき、選択手段には、複数の復号手段のそれぞれの処理 状態に対応する値を記憶する記憶手段を有し、記憶手段 の値が全て第1の値になった場合、復号処理が終了した くなる。更に、ビットレートの増加、マクロブロックお 10 ことを示す終了信号を出力している復号手段に対応する 記憶手段に記憶されている値を、第1の値から第2の値 に変更させ、対応する記憶手段に記憶されている値が第 2の値である復号手段により復号された画像データのう ち、いずれかの画像データを選択させ、選択された画像 データを復号した復号手段に対応する記憶手段に記憶さ れている値を第1の値に変更させるようにすることがで

> 【0068】選択手段により選択された画像データ、ま たは動き補償手段により動き補償が施された画像データ を保持する保持手段と、選択手段により選択された画像 データ、および動き補償手段により動き補償が施された 画像データの保持手段による保持を制御する保持制御手 段とを更に備えさせるようにすることができる。

【0069】保持手段には、画像データの輝度成分と色 差成分をそれぞれ分けて保持させるようにすることがで きる。

【0070】復号手段に供給される符号化ストリームの フレームの順番を変更する変更手段を更に備えさせるよ うにすることができ、保持手段には、画像シーケンス内 のイントラ符号化フレームおよび前方向予測符号化フレ ームを合計したフレーム数より少なくとも2つ多い数の フレームを保持させるようにすることができ、変更手段 には、符号化ストリームを逆転再生させるための所定の 順番になるように、符号化ストリームのフレームの順番 を変更させるようにすることができる。

【0071】保持手段により保持されている画像データ を読み出して出力する出力手段を更に備えさせるように することができ、所定の順番とは、イントラ符号化フレ ーム、前方向予測符号化フレーム、双方向予測符号化フ 置情報を読み出す読み出し手段と、読み出し手段により 40 レームの順番であり、かつ、双方向予測符号化フレーム 内での順番は、符号化の順番とは逆であるものとするこ とができ、出力手段には、復号手段により復号され、保 持手段により保持されている双方向予測符号化フレーム を順次読み出して出力するとともに、所定のタイミング で、保持手段により保持されているイントラ符号化フレ ーム、もしくは前方向予測符号化フレームを読み出し て、双方向予測符号化フレームの間の所定の位置に挿入 して出力させるようにすることができる。

【0072】所定の順番とは、出力手段によりイントラ 【0066】複数の復号手段により復号され、出力され 50 符号化フレーム、もしくは前方向予測符号化フレームが 出力されるタイミングで、復号手段により復号された、一つ前の画像シーケンスのイントラ符号化フレームもしくは前方向予測符号化フレームが、保持手段により保持されるような順番であるものとすることができる。

19

【0073】符号化ストリームを復号するために必要な情報を記録する記録手段と、記録手段による情報の記録および情報の復号手段への供給を制御する制御手段とを更に備えさせるようにすることができ、符号化ストリームは、情報を含むものとすることができ、制御手段には、復号手段の復号処理に必要な情報を選択して、復号 10手段に供給させるようにすることができる。

【0074】制御手段が復号手段に供給する情報は、復号手段により復号されているフレームに対応する上位層符号化パラメータであるものとすることができる。

【0075】保持手段により保持されている画像データを読み出して出力する出力手段を更に備えさせるようにすることができ、復号手段は、符号化ストリームを通常再生に必要な処理速度のN倍速で復号することが可能でと、復号あるものとすることができ、出力手段は、保持手段により保持されている画像データのうちNフレーム毎の画像20とする。データを出力することが可能であるものとすることができる。

【0076】符号化ストリームを保持する第1の保持手 段と、符号化ストリームから、符号化ストリームに含ま れる所定の情報の単位の始まりを表わすスタートコード を読み出すとともに、第1の保持手段に、スタートコー ドが保持されている位置に関する位置情報を読み出す読 み出し手段と、読み出し手段により読み出された、スタ ートコードおよび位置情報を保持する第2の保持手段 と、第1の保持手段による符号化ストリームの保持、お 30 よび第2の保持手段によるスタートコードおよび位置情 報の保持を制御する第1の保持制御手段と、複数の復号 手段により復号され、出力された複数の画像データのう ちの所定のものを選択する選択手段と、選択手段により 選択された画像データの入力を受け、必要に応じて動き 補償を施す動き補償手段と、選択手段により選択された 画像データ、または動き補償手段により動き補償が施さ れた画像データを保持する第3の保持手段と、選択手段 により選択された画像データ、および動き補償手段によ り動き補償が施された画像データの第3の保持手段によ 40 る保持を、第1の保持制御手段とは独立して制御する第 2の保持制御手段とを更に備えさせることができる。

【0077】本発明の第1の復号方法は、符号化ストリームを復号する複数の復号ステップと、複数の復号ステップの処理を並行して動作させるように制御する復号制御ステップとを含むことを特徴とする。

【0078】本発明の第1の記録媒体に記録されている プログラムは、符号化ストリームを復号する複数の復号 ステップと、複数の復号ステップの処理を並行して動作 させるように制御する復号制御ステップとを含むことを 50

特徴とする。

【0079】本発明の第1のプログラムは、符号化ストリームを復号する複数の復号ステップと、複数の復号ステップの処理を並行して動作させるように制御する復号制御ステップとを含むことを特徴とする。

20

【0080】本発明の第2の復号装置は、符号化ストリームを復号する複数のスライスデコーダと、複数のスライスデコーダを並行して動作させるように制御するスライスデコーダ制御手段とを備えることを特徴とする。

【0081】本発明の第2の復号方法は、符号化ストリームを復号する複数のスライスデコーダによる復号を制御する復号制御ステップと、復号制御ステップを並行して処理させるように制御するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴とする。

【0082】本発明の第2の記録媒体に記録されている プログラムは、符号化ストリームを復号する複数のスラ イスデコーダによる復号を制御する復号制御ステップ と、復号制御ステップを並行して処理させるように制御 するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴 とする。

【0083】本発明の第2のプログラムは、符号化ストリームを復号する複数のスライスデコーダによる復号を制御する復号制御ステップと、復号制御ステップを並行して処理させるように制御するスライスデコーダ制御ステップとを含むことを特徴とする。

【0084】本発明の第3の復号装置は、ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、ソース符号化ストリームをデコードする複数のスライスデコーダと、複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、複数のスライスデコータを制御する制御手段とを備え、制御手段は、ピクチャに含まれるスライスの順番に関係なく、スライスデコーダによるピクチャのデコード処理が最も早くなるように、スライスを複数のスライスデコーダに割り当てることを特徴とする

【0085】本発明の第3の復号方法は、複数のスライスデコーダによる、ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎のソース符号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理制御ステップと、複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、複数のスライスデコータを制御する制御ステップとを含み、制御ステップの処理では、ピクチャに含まれるスライスの順番に関係なく、スライスデコーダにおいて実行されるデコード処理が最も早くなるように、スライスを複数のスライスデコーダに割り当てることを特徴とする。

【0086】本発明の第3のプログラムは、複数のスライスデコーダによる、ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎のソース符号化ストリームのデコード処理を制御するデコード処理制御ステップと、複

数のスライスデコーダのデコードステータスを監視する とともに、複数のスライスデコータを制御する制御ステ ップとを含み、制御ステップの処理では、ピクチャに含 まれるスライスの順番に関係なく、スライスデコーダに おいて実行されるデコード処理が最も早くなるように、 スライスを複数のスライスデコーダに割り当てることを 特徴とする。

【0087】本発明の第4の復号装置は、ソース符号化 ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、ソース ダと、複数のスライスデコーダのデコードステータスを 監視するとともに、複数のスライスデコータを制御する 制御手段とを備え、制御手段は、ピクチャに含まれるス ライスの順番に関係なく、複数のスライスデコーダのう ちデコードが終了したスライスデコーダに、デコードす べきスライスを割り当てることを特徴とする。

【0088】本発明の第4の復号方法は、複数のスライ スデコーダによる、ソース符号化ストリームのピクチャ を構成するスライス毎のソース符号化ストリームのデコ ード処理を制御するデコード処理制御ステップと、複数 20 のスライスデコーダのデコードステータスを監視すると ともに、複数のスライスデコータを制御する制御ステッ プとを含み、制御ステップの処理では、ピクチャに含ま れるスライスの順番に関係なく、複数のスライスデコー ダのうち、デコード処理制御ステップの処理によりデコ ード処理が終了したスライスデコーダに、デコードすべ きスライスを割り当てることを特徴とする。

【0089】本発明の第4のプログラムは、複数のスラ イスデコーダによる、ソース符号化ストリームのピクチ ャを構成するスライス毎のソース符号化ストリームのデ 30 コード処理を制御するデコード処理制御ステップと、複 数のスライスデコーダのデコードステータスを監視する とともに、複数のスライスデコータを制御する制御ステ ップとを含み、制御ステップの処理では、ピクチャに含 まれるスライスの順番に関係なく、複数のスライスデコ ーダのうち、デコード処理制御ステップの処理によりデ コード処理が終了したスライスデコーダに、デコードす べきスライスを割り当てることを特徴とする。

【0090】本発明の第1の復号装置、復号方法、およ びプログラムにおいては、符号化ストリームが復号さ れ、復号処理を並行して動作させるように、復号処理が 制御される。

【0091】本発明の第2の復号装置、復号方法、およ びプログラムにおいては、符号化ストリームが複数のス ライスデコーダによって復号され、複数のスライスデコ ーダによる復号処理が並行して行われる。

【0092】本発明の第3の復号装置、復号方法、およ びプログラムにおいては、ソース符号化ストリームのピ クチャを構成するスライス毎に、ソース符号化ストリー ムがデコードされ、複数のスライスデコーダのデコード 50 む。 22

ステータスが監視されるとともに、複数のスライスデコ ータが制御され、ピクチャに含まれるスライスの順番に 関係なく、スライスデコーダにおいて実行されるデコー ド処理が最も早くなるように、スライスが複数のスライ スデコーダに割り当てられる。

【0093】本発明の第4の復号装置、復号方法、およ びプログラムにおいては、ソース符号化ストリームのピ クチャを構成するスライス毎に、ソース符号化ストリー ムがデコードされ、複数のスライスデコーダのデコード 符号化ストリームをデコードする複数のスライスデコー 10 ステータスが監視されるとともに、複数のスライスデコ ータが制御され、ピクチャに含まれるスライスの順番に 関係なく、複数のスライスデコーダのうちデコードが終 **了したスライスデコーダに、デコードすべきスライスが** 割り当てられる。

#### [0094]

【発明の実施の形態】以下、図を参照して、本発明の実 施の形態について説明する。

【0095】図15は、本発明を適応した、MPEGビデオ デコーダの回路構成を示すブロック図である。

【0096】図15のMPEGビデオデコーダは、ストリー ム入力回路41、スタートコード検出回路42、ストリ ームバッファ制御回路43、クロック発生回路44、ピ クチャデコーダ45、スライスデコーダ制御回路46、 スライスデコーダ47乃至49、動き補償回路50、輝 度バッファ制御回路51、色差バッファ制御回路52、 および表示出力回路53から構成されるIC31、スト リームバッファ61およびスタートコードバッファ62 で構成され、例えば、DRAMからなるバッファ32、輝度 バッファ71および色差バッファ72で構成され、例え ば、DRAMからなるビデオバッファ33、コントローラ3 4、並びに、ドライブ35で構成される。

【0097】ストリーム入力回路41は、高能率符号化 された符号化ストリームの入力を受け、スタートコード 検出回路42に供給する。スタートコード検出回路42 は、入力された符号化ストリームをストリームバッファ 制御回路43に供給するとともに、図13を用いて説明 したスタートコードを検出して、それを基に、そのスタ ートコードの種類と、ストリームバッファ61にそのス タートコードが書き込まれる位置を示す書き込みポイン タとを含む、スタートコード情報を生成し、ストリーム バッファ制御回路43に供給する。

【0098】クロック発生回路44は、図14を用いて 説明したクロック発生回路13の2倍の基本クロックを 発生し、ストリームバッファ制御回路43に供給する。 ストリームバッファ制御回路43は、クロック発生回路 4.4から供給される基本クロックに従って、入力された 符号化ストリームを、バッファ32のストリームバッフ ア61に書き込み、入力されたスタートコード情報を、 バッファ32のスタートコードバッファ62に書き込

(13)

【0099】MPEGビデオデコーダが、4:2:2 P@HL のMPEG符号化ストリームを順方向に再生することができ るようになされている場合、ストリームバッファ61 は、少なくとも、4:2:2 P@HLのデコードに要求さ れるVBVバッファサイズである47,185,920ビットの容 量を有している。また、MPEGビデオデコーダが、逆転再 生を実行することができるようになされている場合、ス トリームバッファ61は、少なくとも、2GOP分のデー タを記録することができる容量を有している。

【0100】ピクチャデコーダ45は、ストリームバッ ファ制御回路43を介して、スタートコードバッファ6 2からスタートコード情報を読み出す。例えば、デコー ド開始時は、図2を用いて説明したsequence\_headerか らデコードが開始されるので、ピクチャデコーダ45 は、図4を用いて説明したスタートコードであるsequen ce\_header\_codeに対応する書き込みポインタをスタート コードバッファ62から読み出し、その書き込みポイン タを基に、ストリームバッファ 6 1 から sequence\_heade rを読み出してデコードする。続いて、ピクチャデコー nce\_extension, GOP\_header, picture\_coding\_extensio n等をストリームバッファ61から読み出してデコード する。

【0101】ピクチャデコーダ45が、スタートコード バッファ62から、最初のslice\_start\_codeを読み出し た時点で、そのピクチャのデコードに必要な全てのパラ メータが揃ったことになる。ピクチャデコーダ45は、 デコードしたピクチャ層のパラメータを、スライスデコ ーダ制御回路46に出力する。

【0102】スライスデコーダ制御回路46は、ピクチ ャ層のパラメータの入力を受け、ストリームバッファ制 御回路43を介して、スタートコードバッファ62か ら、対応するスライスのスタートコード情報を読み出 す。また、スライスデコーダ制御回路46は、スライス デコーダ47乃至49のいずれかにデコードさせるスラ イスが、符号化ストリームに含まれる何番目のスライス であるかを示すレジスタを有し、そのレジスタを参照し ながら、ピクチャ層のパラメータと、スタートコード情 報に含まれるスライスの書き込みポインタをスライスデ コーダ47万至49のいずれかに供給する。スライスデ 40 コーダ制御回路46が、スライスデコーダ47乃至49 のうち、デコードを実行させるスライスデコーダを選択 する処理については、図16および図17を用いて後述 する。

【0103】スライスデコーダ47は、マクロブロック 検出回路81、ベクトル復号回路82、逆量子化回路8 3、および逆DCT回路84で構成され、スライスデコ ーダ制御回路46から入力されたスライスの書き込みポ インタを基に、対応するスライスを、ストリームバッフ ァ制御回路43を介してストリームバッファ61から読 50 ダ48およびスライスデコーダ49の動き補償が終了す

み出す。そして、スライスデコーダ制御回路46から入 力されたピクチャ層のパラメータに従って、読み出した スライスをデコードして、動き補償回路50に出力す

【0104】マクロブロック検出回路81は、スライス 層のマクロブロックを分離し、各マクロブロックのパラ メータをデコードし、可変長符号化された各マクロブロ ックの予測モードおよび予測ベクトルをベクトル復号回 路82に供給し、可変長符号化された係数データを逆量 10 子化回路83に供給する。ベクトル復号回路82は、可 変長符号化された、各マクロブロックの予測モードおよ び予測ベクトルをデコードして、予測ベクトルを復元す る。逆量子化回路83は、可変長符号化された係数デー タをデコードして逆DCT回路84に供給する。逆DC T回路84は、デコードされた係数データに逆DCTを 施し、符号化前の画素データに復元する。

【0105】スライスデコーダ47は、動き補償回路5 0に、デコードしたマクロブロックに対する動き補償の 実行を要求し(すなわち、図中、REQで示される信号 ダ45は、sequence\_headerの読み出しと同様に、seque 20 を1にする)、動き補償回路50から動き補償の実行要 求に対する受付を示す信号(図中ACKで示される信 号)を受けて、デコードされた予測ベクトルおよびデコ ードされた画素を動き補償回路50に供給する。スライ スデコーダ47は、ACK信号の入力を受けて、デコー ドされた予測ベクトルおよびデコードされた画素を動き 補償回路50に供給した後に、REQ信号を1から0に 変更する。そして、次に入力されたマクロブロックのデ コードが終了した時点で、REQ信号を、再び0から1 に変更する。

> 【0106】また、スライスデコーダ48のマクロブロ ック検出回路85乃至逆DCT回路88およびスライス デコーダ49のマクロブロック検出回路89乃至逆DC T回路92においても、スライスデコーダ47のマクロ ブロック検出回路81乃至逆DCT回路84と同様の処 理が行われるので、その説明は省略する。

【0107】動き補償回路50は、スライスデコーダ4 7乃至49から入力されたデータの動き補償が終了した か否かを示すReg\_REO\_A、Reg\_REO\_BおよびReg\_REO\_Cの 3つのレジスタを有し、これらのレジスタの値を参照し ながら、適宜、スライスデコーダ47乃至49のうちの 1つを選んで、動き補償実行要求を受け付け(すなわ ち、REQ信号に対して、ACK信号を出力して、予測 ベクトルと画素の入力を受ける)、動き補償処理を実行 する。このとき、動き補償回路50は、スライスデコー ダ47乃至49のうち、所定のタイミングにおいてRE Q信号が1であるスライスデコーダ47乃至49に対す る動き補償が、それぞれ1回ずつ終了した後に、次の動 き補償要求を受け付ける。例えば、スライスデコーダ 4 7が連続して動き補償要求を出しても、スライスデコー

るまで、スライスデコーダ47の2つ目の動き補償要求 は受け付けられない。動き補償回路50が、スライスデ コーダ47乃至49のいずれのデコーダの出力に対して 動き補償を実行するかを選択する処理については、図1 8および図19を用いて後述する。

【0108】スライスデコーダ47乃至49のいずれか から入力されるマクロブロックが動き補償を使用してい ない場合、動き補償回路50は、その画素データが輝度 データであれば、輝度バッファ制御回路51を介して、 の画素データが色差データであれば、色差バッファ制御 回路52を介して、ビデオバッファ33の色差バッファ 72に書き込み、表示出力に備えるとともに、この画素 データが、他の画像の参照データとされる場合に備え る。

【0109】また、スライスデコーダ47乃至49のい ずれかから出力されるマクロブロックが動き補償を使用 している場合、動き補償回路50は、スライスデコーダ 47乃至49のうち対応するデコーダから入力される予 測ベクトルに従って、その画素データが輝度データであ 20 れば、輝度バッファ制御回路51を介して、輝度バッフ ア71から参照画素を読み込み、その画素データが色差 データであれば、色差バッファ制御回路52を介して、 色差バッファ72から参照画素データを読み込む。そし て、動き補償回路50は、読み込んだ参照画素データ を、スライスデコーダ47乃至49のいずれかから供給 された画素データに加算し、動き補償を行う。

【0110】動き補償回路50は、動き補償を行った画 素データを、その画素データが輝度データであれば、輝 度バッファ制御回路51を介して、輝度バッファ71に 30 書き込み、その画素データが色差データであれば、色差 バッファ制御回路52を介して、色差バッファ72に書 き込み、表示出力に備えるとともに、この画素データ が、他の画素の参照データとされる場合に備える。

【0111】表示出力回路53は、デコードした画像デ ータを出力するための同期タイミング信号を発生し、こ のタイミングに従って、輝度バッファ制御回路51を介 して、輝度バッファ71から輝度データを読み出し、色 差バッファ制御回路52を介して、色差バッファ72か ら色差データを読み出して、復号ビデオ信号として出力 40 する。

【0112】ドライブ35は、コントローラ34に接続 されており、必要に応じて装着される磁気ディスク10 1、光ディスク102、光磁気ディスク103、および 半導体メモリ104などとデータの授受を行う。また、 コントローラ34は、以上説明したIC31、およびド ライブ35の動作を制御するものである。コントローラ 3 4 は、例えば、ドライブに装着されている磁気ディス ク101、光ディスク102、光磁気ディスク103、 および半導体メモリ104などに記録されているプログ 50 デコードが終了されていないと判断された場合、処理

ラムに従って、IC31に処理を実行させることができ

【0113】次に、図16のフローチャートを参照し て、スライスデコーダ制御回路46の処理について説明 する。

【0114】ステップS1において、スライスデコーダ 制御回路46は、処理するスライスが、符号化ストリー ムの何番目のスライスであるかを表わすレジスタの値を N=1とする。ステップS2において、スライスデコー ビデオバッファ33の輝度バッファ71に書き込み、そ 10 ダ制御回路46は、スライスデコーダ47が処理中であ るか否かを判断する。

> 【0115】ステップS2において、スライスデコーダ 47が処理中ではないと判断された場合、ステップS3 において、スライスデコーダ制御回路46は、ピクチャ 層のパラメータと、スタートコード情報に含まれるスラ イスNの書き込みポインタをスライスデコーダ 4 7 に供 給し、スライスデコーダ47にスライスNをデコードさ せ、処理はステップS8に進む。

> 【0116】ステップS2において、スライスデコーダ 47が処理中であると判断された場合、ステップ S4に おいて、スライスデコーダ制御回路46は、スライスデ コーダ48が処理中であるか否かを判断する。ステップ S4において、スライスデコーダ48が処理中ではない と判断された場合、ステップS5において、スライスデ コーダ制御回路46は、ピクチャ層のパラメータと、ス タートコード情報に含まれるスライスNの書き込みポイ ンタをスライスデコーダ48に供給し、スライスデコー ダ48にスライスNをデコードさせ、処理はステップS 8に進む。

> 【0117】ステップS4において、スライスデコーダ 48が処理中であると判断された場合、ステップS6に おいて、スライスデコーダ制御回路46は、スライスデ コーダ49が処理中であるか否かを判断する。ステップ S6において、スライスデコーダ49が処理中であると 判断された場合、処理は、ステップ S 2 に戻り、それ以 降の処理が繰り返される。

【0118】ステップS6において、スライスデコーダ 49が処理中ではないと判断された場合、ステップS7 において、スライスデコーダ制御回路46は、ピクチャ 層のパラメータと、スタートコード情報に含まれるスラ イスNの書き込みポインタをスライスデコーダ49に供 給し、スライスデコーダ49にスライスNをデコードさ せ、処理はステップS8に進む。

【0119】ステップS8において、スライスデコーダ 制御回路46は、処理するスライスが符号化ストリーム の何番目のスライスであるかを示すレジスタの値をN= N+1とする。ステップS9において、スライスデコー ダ制御回路46は、全スライスのデコードが終了したか 否かを判断する。ステップS9において、全スライスの

は、ステップS2に戻り、それ以降の処理が繰り返され る。ステップS9において、全スライスのデコードが終 了されたと判断された場合、処理が終了される。

【0120】図17は、図16を用いて説明したスライ スデコーダ制御回路46の処理の具体例を示す図であ る。上述したように、ピクチャデコーダ45でピクチャ 層のデータがデコードされ、そのパラメータがスライス デコーダ制御回路46に供給される。ここで、図6を用 いて説明したステップS1において、スライスデコーダ 制御回路4.6は、レジスタの値をN=1とする。ステッ 10=N+1とする。そして、ステップS.9において、全ス プS2において、スライスデコーダ47は処理中ではな いと判断されるので、ステップS3において、スライス デコーダ制御回路46は、ピクチャ層のパラメータと、 スタートコード情報に含まれるスライス1の書き込みポ インタをスライスデコーダ47に供給し、スライスデコ ップS8において、レジスタの値をN=N+1とする。 そして、ステップS9において、全スライスのデコード が終了していないと判断されるため、処理はステップS 2に戻る。

【0121】ステップS2において、スライスデコーダ 47は処理中であると判断される。そして、ステップS 4において、スライスデコーダ48は処理中でないと判 断されるので、ステップS5において、スライスデコー ダ制御回路46は、ピクチャ層のパラメータと、スライ ス2の書き込みポインタを、スライスデコーダ48に供 給し、スライスデコーダ48にスライスN(N=2)を デコードさせ、ステップS8において、N=N+1とす る。そして、ステップS9において、全スライスのデコ ードが終了していないと判断されるため、処理はステッ 30 プS2に戻る。

【0122】ステップS2において、スライスデコーダ 47は処理中であると判断され、ステップ S4におい て、スライスデコーダ48は処理中であると判断され る。そして、ステップS6において、スライスデコーダ 49は処理中ではないと判断されるので、ステップ S7 において、スライスデコーダ処理回路は、ピクチャ層の パラメータと、スライス3の書き込みポインタを、スラ イスデコーダ49に供給し、スライスデコーダ49にス いて、N=N+1とする。そして、ステップS9におい て、全スライスのデコードが終了していないと判断され るため、処理はステップS2に戻る。

【0123】スライスデコーダ47乃至49は、入力さ れたスライスのデコード処理を実施した後、デコード処 理の完了を示す信号をスライスデコーダ制御回路46に 出力する。すなわち、スライスデコーダ47乃至49の いずれかからスライス2のデコードの完了を示す信号が 入力されるまで、スライスデコーダ47乃至49は全て 処理中であるので、ステップS2、ステップS4、およ50新する。すなわち、スライスデコーダ47からREQ信

びステップ S 6 の処理が繰り返される。そして、図17 の図中Aで示されるタイミングで、スライスデコーダ4 8がデコード処理の完了を示す信号を、スライスデコー ダ46に出力した場合、ステップS4において、スライ スデコーダ48が処理中ではないと判断されるので、ス テップS5において、スライスデコーダ制御回路46 は、スライス4の書き込みポインタを、スライスデコー ダ48に供給し、スライスデコーダ48に、スライスN (N=4) をデコードさせ、ステップS8において、N

ライスのデコードが終了していないと判断されるため、 処理はステップ S 2 に戻る。 【0124】そして、次にスライスデコーダ47乃至4

9のいずれかからデコード処理の完了を示す信号の入力 を受けるまで、スライスデコーダ制御回路46は、ステ ップS2、ステップS4、およびステップS6の処理を 繰り返す。図17においては、スライスデコーダ制御回 路46は、図中Bで示されるタイミングで、スライスデ コーダ49からスライス3のデコードの終了を示す信号 20 の入力を受けるので、ステップ S 6 において、スライス デコーダ49は処理中ではないと判断される。ステップ S7において、スライスデコーダ制御回路46は、スラ イス5の書き込みポインタをスライスデコーダ49に供 給し、スライスデコーダ49に、スライスN(N=5) をデコードさせ、ステップS8において、N=N+1と する。そして、ステップ S 9 において、全スライスのデ コードが終了していないと判断されるため、処理はステ ップS2に戻る。以下、最後のスライスのデコードが終 了されるまで、同様の処理が繰り返される。

【0125】このように、スライスデコーダ制御回路4 6は、スライスデコーダ47乃至49の処理状況を参照 しながら、スライスのデコード処理を割り当てるので、 複数のデコーダを効率よく使用することができる。

【0126】次に、図18のフローチャートを参照し て、動き補償回路50による、スライスデコーダの調停 処理について説明する。

【0127】ステップS21において、動き補償回路5 Oは、内部のレジスタReg\_REO\_A、Reg\_REO\_BおよびReg\_ REO\_Cを初期化する。すなわち、Reg\_REO\_A = O、Reg\_RE  $Q_B = O \setminus Reg_REQ_C = O \ge 5$ 

【0128】ステップS22において、動き補償回路5 0は、レジスタの値が全て0であるか否かを判断する。 ステップ S 2 2 において、レジスタの値が全て0ではな い(すなわち、1つでも1がある)と判断された場合、 処理は、ステップS24に進む。

【0129】ステップS22において、レジスタの値が 全て0であると判断された場合、ステップ S 2 3 におい て、動き補償回路50は、スライスデコーダ47乃至4 9から入力されるREO信号を基に、レジスタの値を更 号が出力されている場合、Reg\_REO\_A=1とし、スライ スデコーダ48からREQ信号が出力されている場合、 Reg REO B=1  $\angle U$ ,  $\angle Z$   $\angle$ 信号が出力されている場合、Reg\_REQ\_C=1とする。そ して処理は、ステップS24に進む。

【0130】ステップS24において、動き補償回路5 Oは、Reg\_REO\_A=1であるか否かを判断する。ステッ プS24において、Reg\_REQ\_A=1であると判断された 場合、ステップS25において、動き補償回路50は、 A=0とする。スライスデコーダ47は、動き補償回路 50に、ベクトル復号回路82で復号された予測ベクト ルと、逆DCT回路84で逆DCTされた画素を出力す る。そして処理は、ステップS30に進む。

ではないと判断された場合、ステップS26において、 動き補償回路50は、Reg\_REQ\_B=1であるか否かを判 断する。ステップS26において、Reg REO B=1であ ると判断された場合、ステップS27において、動き補 信し、Reg\_REO\_B=Oとする。スライスデコーダ48 は、動き補償回路50に、ベクトル復号回路86で復号 された予測ベクトルと、逆DCT回路88で逆DCTさ れた画素を出力する。そして処理は、ステップS30に 進む。

【0132】ステップS26において、Reg\_REO\_B=1 ではないと判断された場合、ステップS28において、 動き補償回路50は、Reg\_REQ\_C=1であるか否かを判 断する。ステップS28において、Reg\_REQ\_C=1では ないと判断された場合、処理は、ステップS22に戻 り、それ以降の処理が繰り返される。

【0133】ステップS28において、Reg REQ\_C=1 であると判断された場合、ステップS29において、動 き補償回路50は、スライスデコーダ49にACK信号 を送信し、Reg REO C=Oとする。スライスデコーダ4 9は、動き補償回路50に、ベクトル復号回路90で復 号された予測ベクトルと、逆DCT回路92で逆DCT された画素を出力する。そして処理は、ステップS30 に進む。

【0134】ステップS30において、動き補償回路5 0は、スライスデコーダ47乃至49のいずれかから入 力されたマクロブロックは、動き補償を使用しているか 否かを判断する。

【0135】ステップS30において、マクロブロック が動き補償を使用していると判断された場合、ステップ S31において、動き補償回路50は、入力されたマク ロブロックに動き補償処理を行う。すなわち、動き補償 回路50は、スライスデコーダ47乃至49のうち対応 するデコーダから出力される予測ベクトルに従って、そ の画素データが輝度データであれば、輝度バッファ制御 50

回路51を介して、輝度バッファ71から参照画素を読 み出し、その画素データが色差データであれば、色差バ ッファ制御回路52を介して、色差バッファ72から参

照画素データを読み出す。そして、動き補**償**回路50 は、読み出した参照画素データを、スライスデコーダ4 7乃至49のいずれかから供給された画素データに加算 し、動き補償を行う。

【0136】動き補償回路50は、動き補償を行った画 素データを、その画素データが輝度データであれば、輝 スライスデコーダ47にACK信号を送信し、Reg\_REQ\_ 10 度バッファ制御回路51を介して、輝度バッファ71に 書き込み、その画素データが色差データであれば、色差 バッファ制御回路52を介して、色差バッファ72に書 き込み、表示出力に備えるとともに、この画素データ が、他の画素の参照データとされる場合に備える。そし て、処理は、ステップS22に戻り、それ以降の処理が 繰り返される。

【0137】ステップS30において、マクロブロック が動き補償を使用していないと判断された場合、ステッ プS32において、動き補償回路50は、その画素デー 償回路50は、スライスデコーダ48にACK信号を送 20 タが輝度データであれば、輝度バッファ制御回路51を 介して輝度バッファ71に書き込み、その画素データが 色差データであれば、色差バッファ制御回路52を介し て色差バッファ72に書き込み、表示出力に備えるとと もに、この画素データが、他の画像の参照データとされ る場合に備える。そして、処理は、ステップ S 2 2 に戻 り、それ以降の処理が繰り返される。

> 【0138】図19は、図18を用いて説明した動き補 償回路50によるデコーダの調停処理の具体例を示す図 である。

30 【0139】図19に示すタイミングCにおいて、図1 8のステップS22の処理により、動き補償回路50の レジスタが全て0であると判断された場合、スライスデ コーダ47乃至49は、全て、REQ信号を出力してい るため、ステップS23の処理により、それぞれのレジ スタの値は、Reg\_REQ\_A=1、Reg\_REQ\_B=1、Reg\_REQ\_ C=1に更新される。そして、ステップS24の処理に より、Reg\_REQ\_A=1であると判断されるため、ステッ プS25において、動き補償回路50は、スライスデコ ーダ47にACK信号を出力して、Reg\_REQ\_A=Oと し、スライスデコーダ47から予測ベクトルと画素の入

力を受け、動き補償1を行う。

【0140】動き補償1が終了した後、すなわち、図1 9のDで示されるタイミングにおいて、処理は、再びス テップS22に戻る。図中Dで示されるタイミングにお いては、スライスデコーダ47から、REQ信号が出力 されている。しかし、レジスタの値は、Reg\_REQ\_A=  $O \times Reg_REQ_B = 1 \times Reg_REQ_C = 1$   $\nabla S = 1 \times Reg_REQ_C = 1$ 22において、レジスタの値は、全て0ではないと判断 されるため、処理は、ステップS24に進み、レジスタ の値は更新されない。

【0141】ステップS24において、 $Reg_REQ_A=0$ であると判断され、ステップS26において、 $Reg_REQ_B=1$ であると判断されるので、動き補償回路50は、ステップS27において、スライスデコーダ48にACK信号を出力して、 $Reg_REQ_B=0$ とし、スライスデコーダ48から予測ベクトルと画素の入力を受け、動き補償2を行う。

31

【0142】動き補償2が終了した後、すなわち、図190Eで示されるタイミングにおいて、処理は、再びステップS22に戻る。図中Eで示されるタイミングにお 10いても、スライスデコーダ47から、REQ信号が出力されている。しかし、レジスタの値は、Reg\_REQ\_A=0、Reg\_REQ\_B=0、Reg\_REQ\_C=1であるので、ステップS22において、レジスタの値は全T0ではないと判断されるので、図中Dで示されるタイミングのときと同様、レジスタの値は更新されない。

【0143】そして、ステップS24において、Reg\_REQ\_A=0であると判断され、ステップS26において、Reg\_REQ\_B=0であると判断され、ステップS28において、Reg\_REQ\_C=1であると判断されるので、動き補償回路50は、ステップS29において、スライスデコーダ49にACK信号を出力して、Reg\_REQ\_C=0とし、スライスデコーダ49から予測ベクトルと画素の入力を受け、動き補償3を行う。

【0144】動き補償3が終了した後、すなわち、図190Fで示されるタイミングにおいて、処理は、再びステップS22に戻る。Fで示されるタイミングにおいては、レジスタの値は、 $Reg_REQ_A=0$ 、 $Reg_REQ_B=0$ 、 $Reg_REQ_C=0$ であるので、ステップS23において、レジスタの値が更新され、 $Reg_REQ_A=1$ 、 $Reg_REQ_B=301$ 、 $Reg_REQ_C=0$ となる。

【 O 1 4 5 】そして、ステップ S 2 4 において、Reg\_RE Q\_A = 1 であると判断され、同様の処理により、動き補償 4 が実行される。

【0146】このような処理を繰り返すことにより、動き補償回路50は、スライスデコーダ47乃至49を調停しながら、動き補償を行う。

【0147】以上説明したように、図15のMPEGビデオデコーダにおいては、スタートコードバッファ62を設けたことにより、ピクチャデコーダ45乃至スライスデ40コーダ49を、お互いの動作の終了を待つことなしに、ストリームバッファ61にアクセスさせることができる。また、スライスデコーダ47乃至49は、スライスデコーダ制御回路46の処理により、同時に動作させることができる。更に、動き補償回路30は、適宜、1つのスライスデコーダを選択し、それぞれ分離された輝度バッファ71および色差バッファ72にアクセスし、動き補償を行うことができる。したがって、図15のMPEGビデオデコーダにおいては、デコード処理性能およびバッファへのアクセス性能が向上され、2:4:4P@HL50

に対するデコード処理が可能となる。

【0148】次に、図15のMPEGビデオデコーダに入力 されたMPEGストリームが復号されて再生される場合の、 フレームのバッファリングについて説明する。

【0149】図20は、図15のMPEGビデオデコーダを備えた再生装置の構成を示すブロック図である。なお、図15における場合と対応する部分には同一の符号を付してあり、その説明は適宜省略する。

【0150】ハードディスク112には、MPEG符号化ストリームが記録されている。サーボ回路111は、コントローラ34の制御に基づいて、ハードディスク112を駆動し、図示しないデータ読み取り部により読み出されたMPEGストリームがIC31の再生回路121に入力される。

【0151】再生回路121は、図15を用いて説明したストリーム入力回路41乃至クロック発生回路44を含む回路であり、順方向の再生時には、入力された順番にMPEGストリームを再生ストリームとしてMPEGビデオデコーダ122に出力する。そして、逆方向の再生(逆転再生)時には、ストリームバッファ61を用いて、入力されたMPEG符号化ストリームを、逆転再生に適した順番に並べ替えた後、再生ストリームとしてMPEGビデオデコーダ122に出力する。

【0152】MPEGビデオデコーダ122は、図15を用いて説明したピクチャデコーダ45乃至表示出力回路53を含む回路であり、動き補償回路50の処理により、必要に応じて、ビデオバッファ33に蓄積された復号されたフレームを参照画像として読み出し、動き補償を実行して、入力された再生ストリームの各ピクチャ(フレーム)を、上述した方法で復号し、ビデオバッファ33に蓄積するとともに、表示出力回路53の処理により、ビデオバッファ33に蓄積されたフレームを順次読み出して、図示しない表示部もしくは表示装置に出力し、表示させる。

【0153】ここでは、ハードディスク112に蓄積されたMPEG符号化ストリームを復号して出力し、表示させる場合を例にあげて説明したが、図15のMPEGビデオデコーダを備えた再生装置、もしくは録画再生装置は、図20で示す構成と異なる構成(例えば、ストリームバッファ61と同様に、符号化ストリームを保持する機能、および再生回路121と同様に、フレームを並べ替える機能をMPEGビデオデコーダ122に備えさせているような構成)であっても、基本的に同様の処理により、入力されたMPEG符号化ストリームが復号されて、出力される。

【0154】また、符号化ストリームを蓄積する蓄積媒体は、ハードディスク112以外にも、光ディスク、磁気ディスク、光磁気ディスク、半導体メモリ、磁気テープなど、様々な記録媒体を用いることが可能であること は言うまでもない。

【0155】図21および図22を用いて、MPEG予測符 号化画像のピクチャ構成について説明する。

33

【0156】図21は、図示しないエンコーダ(符号化 装置)に入力されて符号化されるMPEGビデオ信号のピク チャ構成を示す図である。

【0157】フレームI2は、イントラ符号化フレーム (1ピクチャ)であり、他の画像を参照することなく、 符号化(エンコード)が行われる。このようなフレーム は、復号の開始点である符号化シーケンスのアクセスポ イントを提供するが、その圧縮率は、余り高くない。 【0158】フレームP5、フレームP8、フレームP b、およびフレームPeは、前方向予測符号化フレーム (Pピクチャ)であり、過去のIピクチャまたはPピク チャからの動き補償予測により、「ピクチャより効率的 な符号化が行われる。Pピクチャ自身も、予測の参照と して使用される。フレームB3、フレームB4・・・フ レームBdは、双方向予測符号化フレームであり、Iピ クチャ、Pピクチャと比較して、より効率的に圧縮が行 われるが、動き補償のためには、過去および将来の双方 の参照画像を必要とする。Bピクチャが、予測の参照と 20 して使用されることはない。

【0159】図22に、図21を用いて説明したMPEG符 号化画像を生成するために、図示しないエンコーダで実 行される、フレーム間予測を用いたMPEGビデオ信号の符 号化の例を示す。

【0160】入力されたビデオ信号は、例えば15フレ ーム毎にGOP (Group of Pictures) に分割され、各GOP のはじめから3番目が1ピクチャとされ、以下、3フレ ーム毎に出現するフレームがPピクチャとされ、それ以 外のフレームがBピクチャとされる(M=15, N=3)。そして、符号化に後方予測を必要とするBピクチ ャであるフレームB10およびフレームB11がバッフ ァに一時保存され、 I ピクチャであるフレーム I 1 2 が 最初に符号化される。

【0161】フレーム I12の符号化の終了後、バッフ アに一時保存されたフレームB10およびフレームB1 1が、フレーム I 1 2 を参照画像として符号化される。 Bピクチャは、本来、過去と将来の両方の参照画像を参 照して符号化されるべきであるが、フレームB10およ びフレームB11のように、前方向に参照可能な画像が 40 ない場合、Closed GOPフラグを立てて、前方向予測をせ ずに後方向の予測のみで符号化が行われる。

【0162】フレームB10およびフレームB11の符 号化が行われている間に入力されたフレームB13およ びフレームB14は、ビデオバッファに蓄えられ、次に 入力されたフレームP15が、フレームI12を前方向 予測画像として参照して、符号化される。そして、ビデ オバッファから読み出されたフレームB13およびフレ ームB14は、フレームI12を前方向予測画像として 参照し、フレームP15を後方向予測画像として参照し 50 12を後方向参照画像として参照して復号され、ビデオ

て符号化される。

(18)

10

【0163】続いて、フレームB16およびフレームB 17がビデオバッファに蓄えられ、以下、順次同様にし て、Pピクチャは、前回符号化されたIピクチャ、もし くはPピクチャを前方向予測画像として参照して符号化 され、Bピクチャは、一旦ビデオバッファに蓄えられた 後、以前に符号化された I ピクチャ、もしくは P ピクチ ャを、前方向予測画像もしくは後方向予測画像として参 照して符号化される。

【0164】このようにして、複数のGOPに渡って、画 像データが符号化され、符号化ストリームが生成され る。図20のハードディスク112には、上述した方法 で符号化されたMPEG符号化ストリームが記録される。

【0165】符号化時に、DCT変換により得られたD CT係数行列は、通常の画像をDCT変換した場合、低 周波成分において大きく、高周波成分では小さいという 特徴がある。この特徴を利用し情報の圧縮を図るのが量 子化(各DCT係数に対してある量子化単位で割り、小 数点以下を丸める)である。量子化単位は8×8の量子 化テーブルとして設定され、低周波成分に対しては小さ い値、高周波成分に対しては大きい値が設定される。量 子化の結果、行列の左上以外の成分はほとんどりにな る。そして、量子化マトリクスに対応する量子化ID が、圧縮データに付加されて復号側に渡される。すなわ ち、図20のMPEGビデオデコーダ122は、量子化ID から量子化マトリクスを参照して、MPEG符号化ストリー ムを復号する。

【0166】次に、図23を用いて、ハードディスク1 12から、順方向にビデオデータを再生する場合に、GO 30 P1乃至GOP3の符号化ストリームが再生回路121に入 力され、MPEGビデオデコーダ122の処理により復号さ れる処理について説明する。

【0167】順方向再生のためにハードディスク112 から再生回路121に入力されるMPEGビデオストリーム は、再生回路121の処理により、入力された順番と同 一のピクチャ配列の再生ストリームとして、MPEGビデオ デコーダ122に出力される。MPEGビデオデコーダ12 2において、再生ストリームは、図15乃至図19を用 いて説明した手順に従って復号され、ビデオバッファ3 3に蓄積される。

【0168】最初に入力されたフレーム 112は、1ピ クチャであるので、復号に参照画像を必要としない。MP EGビデオデコーダ122において復号されたフレームI 12が蓄積されるビデオバッファ33内のバッファ領域 をバッファ1とする。

【0169】次にMPEGビデオデコーダ122に入力され るフレームB10およびフレームB11は、Bピクチャ であるが、Closed GOPフラグが立っているので、ビデオ バッファ33のバッファ1に蓄積されているフレームI

バッファ33に蓄積される。復号されたフレームB10 が蓄積されるバッファ領域をバッファ3とする。

【0170】そして、表示出力回路53の処理により、 ビデオバッファ33のバッファ3からフレームB10が 読み出されて、図示しない表示部に出力されて表示され る。そして、次に復号されたフレームB11が、ビデオ バッファ33のバッファ3に蓄積(すなわち、バッファ 3に上書き)されたのち、読み出されて、図示しない表 示部に出力されて、表示される。

が読み出されて、図示しない表示部に出力されて、表示 され、そのタイミングで、次のフレームP15が、ビデ オバッファ33のバッファ1に蓄積されているフレーム I12を参照画像として復号され、ビデオバッファ33 のバッファ2に蓄積される。

【0172】フレームB10およびフレームB11にCl osed GOPフラグが立っていない場合、前方向に参照でき る画像がないため、フレームB10およびフレームB1 1は、復号されない。そのような場合、フレーム I 1 2 が一番初めに表示出力回路53から出力され、表示され 20 る。

【0173】次に入力されるフレームB13は、ビデオ バッファ33のバッファ1に蓄積されているフレームI 12を前方向参照画像とし、バッファ2に蓄積されてい るフレームP15を後方向参照画像として参照して復号 され、バッファ3に蓄積される。そして、表示出力回路 53の処理により、ビデオバッファ33のバッファ3か らフレームB13が読み出されて、出力表示処理が実行 されている間に、次に入力されるフレームB14が、ビ デオバッファ33のバッファ1に蓄積されているフレー 30 ム I 12を前方向参照画像とし、バッファ2に蓄積され ているフレームP15を後方向参照画像として参照して 復号され、バッファ3に蓄積される。そして、表示出力 回路53の処理により、ビデオバッファ33のバッファ 3からフレームB14が読み出されて、出力され、表示 される。

【0174】次に入力されるフレームP18は、バッフ ア2に蓄積されているフレームP15を前方向参照画像 として復号される。フレームB14の復号が終われば、 バッファ1に蓄積されているフレーム I 1 2 は、その 後、参照されることがないので、復号されたフレームP 18は、ビデオバッファ33のバッファ1に蓄積され る。そして、バッファ1にフレームP18が蓄積される タイミングで、バッファ2からフレームP15が読み出 されて、出力され、表示される。

【0175】以下、同様にして、GOP1のフレーム が、順次復号され、バッファ1乃至3に蓄積され、順 次、読み出されて表示される。

【0176】GOP2の先頭のフレームI22が入力さ れたとき、IピクチャであるフレームI22は、復号時 50 バッファ33に蓄積させ、後のフレームから順に読み出

に参照画像を必要としないので、そのまま復号され、バ ッファ2に蓄積される。そのタイミングで、GOP1の フレームP1eが読み出されて、出力され、表示され

【0177】続いて入力されるGOP2のフレームB2 OおよびフレームB21は、バッファ1のフレームP1 eを前方向参照画像、バッファ2のフレームI22を後 方向参照画像として復号され、バッファ3に順次蓄積さ れ、読み出されて、表示される。このように、GOPの先 【O 1 7 1】その次に、バッファ 1 からフレーム I 1 2 10 頭にある B ピクチャは、前のGOPの P ピクチャを前方向 参照画像として復号される。

> 【0178】以下、同様にして、GOP2のフレーム が、順次復号され、バッファ1乃至3に蓄積され、順 次、読み出されて表示される。そして、同様にして、G OP3以下のそれぞれのフレームが順次復号され、バッ ファ1乃至3に蓄積され、順次、読み出されて表示され

> 【0179】以上の処理において、MPEGビデオデコーダ 122は、量子化IDを参照して復号処理を実行する。 【0180】次に、図20を用いて説明した再生装置に おいて、逆転再生を実施する場合について説明する。

> 【0181】従来の逆転再生においては、1ピクチャの みを取り出して復号を実行していたので、15フレーム 中の1フレームしか表示されない、不自然な再生画像し か得ることができなかった。

> 【0182】それに対して、図20の再生回路121に は、スタートコードバッファ62に記録されたスタート コードに基づいて、ストリームバッファ61に入力され たGOPのフレームの順番を変更して再生ストリームを生 成させることができ、MPEGビデオデコーダ122には、 15フレーム全てを復号させることができる。

> 【0183】しかしながら、再生回路121は、逆転再 生を行うために、スタートコードバッファ62に記録さ れたスタートコードに基づいて、ストリームバッファ6 1に入力されたGOPのフレームの順番を単純に逆転させ て再生ストリームを生成すればいいのではない。

【0184】例えば、図22を用いて説明したMPEG符号 化ストリームのGOP 2 およびGOP 1 を逆転再生させる場 合、最初に出力されて表示されるフレームは、フレーム 40 P2eでなければならないが、フレームP2eを復号す るためには、前方向参照画像として、フレームP2bを 参照する必要があり、更にフレームP2bを復号するた めには、前方向参照画像としてフレームP28が必要で ある。フレームP28を復号するためにも前方向参照画 像が必要であるので、結局、フレームP2eを復号し、 出力して表示させるためには、GOP2の I ピクチャおよ びPピクチャが全て復号されていなければならない。

【0185】逆転再生時に最初に表示されるフレームP 2 eを復号するために、GOP 2を全て復号させてビデオ

す方法も考えられるが、その場合、ビデオバッファ33 には、1GOP (15フレーム) 分のバッファ領域が必要 となる。

【0186】また、この方法では、フレームP2eか ら、フレームI22までは復号して再生することが可能 であるが、GOP2のはじめの2フレーム、すなわち、逆 転再生時に最後に表示されるべきフレームであるフレー ムB21およびフレームB20を復号するためには、前 方向参照画像としてGOP1のフレームP1eが必要であ る。GOP1のフレームP1eを復号するためには、GOP1 の全てのIピクチャおよびPピクチャが必要である。

【0187】すなわち、この方法では、ビデオバッファ 33に15フレーム分のバッファ領域を必要としなが ら、1GOP分の全てのフレームの逆転再生ができない。 【0188】図22を用いて説明したように、M=1 5、N=3で符号化を行った場合、1GOP内には、合計 5フレームの I ピクチャもしくは P ピクチャが含まれ る。

【0189】そこで、ストリームバッファ61に、少な くとも2GOP分のフレームを蓄積することが可能なよう にし、再生回路121において生成される再生ストリー ムのフレームの順番を、MPEGビデオデコーダ122の逆 転再生のためのデコードの順番に基づいて決定し、ビデ オバッファ33に、少なくとも、「1GOPに含まれる I ピクチャおよびPピクチャの合計数+2」で表わされる 数のフレーム(例えば、M=15、N=3のMPEG符号化 ストリームを逆転再生する場合、7フレーム)を蓄積す ることが可能なようにすることにより、GOPをまたいだ 部分も連続して、全てのフレームを逆転再生することが できる。

【0190】図24を用いて、ハードディスク112か ら、GOP1乃至GOP3の画像データが逆転再生される場合 の復号処理について説明する。

【0191】コントローラ34は、サーボ回路111を 制御して、ハードディスク112から、まずGOP3、次 いでGOP2のMPEG符号化ストリームを再生回路121に 出力させる。再生回路121は、ストリームバッファ6 1に、GOP3、次いでGOP2のMPEG符号化ストリームを蓄 積させる。

【0192】再生回路121は、ストリームバッファ6 40 1からGOP3の先頭フレーム132を読み出し、再生ス トリームの最初のフレームとして、MPEGビデオデコーダ 122に出力する。フレーム I32は Iピクチャである から、復号のために参照画像を必要としないので、MPEG ビデオデコーダ122において復号され、ビデオバッフ ア33に蓄積される。ビデオバッファ33において、復 号されたフレームI32が蓄積される領域を、バッファ 1とする。

【0193】ここで、それぞれのフレームのデータは、 図2を用いて説明したヘッダーおよび拡張データに記載 50 38

されたパラメータを基に復号される。上述したように、 MPEGビデオデコーダ122のピクチャデコーダ45にお いて、それぞれのパラメータがデコードされ、スライス デコーダ制御回路46に供給されて、復号処理に用いら れる。GOP 1 が復号される場合、GOP 1 のsequence\_heade r、sequence extension、およびGOP headerに記載され ている上位層のパラメータ(例えば、上述した量子化マ トリクス)を用いて復号が実施され、GOP2が復号され る場合、GOP 2 の sequence header、sequence\_extensio 10 n、およびGOP\_headerに記載されている上位層のパラメ ータを用いて復号が実施され、GOP 3が復号される場 合、GOP 3 のsequence\_header、sequence\_extension、お よびGOP\_headerに記載されている上位層のパラメータを 用いて復号が実施される。

【0194】しかしながら、逆転再生時においては、GO P毎に復号が実施されないので、MPEGビデオデコーダ1 22は、それぞれのGOPにおいて、最初に I ピクチャが デコードされた時に、上位層パラメータをコントローラ 34に供給する。コントローラ34は、内部に有する図 20 示しないメモリに、供給された上位層パラメータを保持 する。

【0195】コントローラ34は、MPEGビデオデコーダ 122において実行される復号処理を監視し、復号処理 中のフレームに対応する上位層パラメータを内部のメモ リから読み出してMPEGビデオデコーダ122に供給し、 適切な復号処理がなされるようにする。

【0196】図24中、再生ストリームのフレーム番号 の上部に示される数字は、量子化IDであり、再生スト リームの各フレームは、図23を用いて説明した順方向 30 の復号と同様に、量子化 I Dを基に復号される。

【0197】なお、本実施の形態においては、コントロ ーラ34がその内部にメモリを有し、上位層符号化パラ メータを保持するものとして説明しているが、コントロ ーラ34に接続されたメモリを設けるようにし、コント ローラ34が内部にメモリを保有せずに、外部のメモリ に上位層符号化パラメータを保持し、必要に応じて読み 出して、MPEGビデオデコーダ122に供給することがで きるようにしても良い。

【0198】また、MPEGビデオデコーダ122に、GOP の上位層符号化パラメータを保持するためのメモリを備 えさせるようにしてもよい。更に、上位層符号化パラメ ータなどの符号化条件が既知である場合、MPEGビデオデ コーダ122に、符号化条件を予め設定しても良いし、 上位層符号化パラメータがGOPによって変化しないこと が既知である場合、コントローラ34によって、GOP毎 に上位層符号化パラメータを読み出して、フレーム毎に MPEGビデオデコーダ122に設定するのではなく、動作 開始時に一度だけ、MPEGビデオデコーダ122に符号化 パラメータを設定するようにしても良い。

【0199】再生回路121は、ストリームバッファ6

1からフレームP35を読み出し、再生ストリームの次 のフレームとして、MPEGビデオデコーダ122に出力す る。MPEGビデオデコーダ122において、フレームP3 5は、バッファ1に記録されているフレーム [32を前 方向参照画像として復号され、ビデオバッファ33に蓄 **積される。ビデオバッファ33において、復号されたフ** レームP35が蓄積される領域を、バッファ2とする。 【0200】再生回路121は、ストリームバッファ6 1からフレームP38、フレームP3b、およびフレー ムP3eを順次読み出し、再生ストリームとして出力す 10 る。これらのPピクチャは、MPEGビデオデコーダ122 において、一つ前に復号されたPピクチャを前方向参照 画像として復号され、ビデオバッファ33に蓄積され る。ビデオバッファ33において、復号されたこれらの Pピクチャのフレームが蓄積される領域を、バッファ3 乃至バッファ5とする。

【0201】このとき、GOP3のIピクチャおよびPピクチャは、全て復号され、ビデオバッファ33に蓄積されている状態である。

【0202】続いて、再生回路121は、ストリームバ 20 ッファ61からGOP2のフレームI22を読み出し、再生ストリームとして出力する。MPEGデコーダ122において、IピクチャであるフレームI22は、参照画像を必要とせずに復号され、ビデオバッファ33に蓄積される。復号されたフレームI22が蓄積される領域をバッファ6とする。また、バッファ6にフレームI22が蓄積されるタイミングで、バッファ5から、GOP3のフレームP3eか読み出されて、出力され、逆転再生の最初の画像として表示される。

【0203】再生回路121は、ストリームバッファ6 30 1から、GOP3のフレームB3d、すなわち、GOP3のB ピクチャの中で、初めに逆転再生されるべきフレームを 読み出し、再生ストリームとして出力する。MPEGデコー ダ122において、フレームB3dは、バッファ4のフ レームP3bを前方向参照画像、バッファ5のフレーム P3eを後方向参照画像として復号され、ビデオバッファ33に蓄積される。復号されたフレームB3dが蓄積 される領域をバッファ7とする。

【0204】バッファ7に蓄積されたフレームB3dは、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タ 40イミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。フレームB3dの表示と同一のタイミングで、再生回路121は、ストリームバッファ61から、GOP3のフレームB3cを読み出して、MPEGビデオデコーダ122に出力する。MPEGビデオデコーダ122において、フレームB3cは、フレームB3dと同様に、バッファ4のフレームP3bを前方向参照画像、バッファ5のフレームP3eを後方向参照画像として復号される。

【0205】先に復号され、出力されたフレームB3d 50 3のフレームP38が読み出され、表示される。

は、Bピクチャであるので、他のフレームの復号のために参照されることはない。したがって、復号されたフレームP3cは、フレームB3dに代わって、バッファ7に蓄積(すなわち、バッファ7に上書き)され、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへ

ム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。

【0206】再生回路121は、ストリームバッファ61から、COP2のフレームP25を読み出して、MPEGビデオデコーダ122に出力する。MPEGビデオデコーダ122において、GOP2のフレームP25は、バッファ6のフレームI22を前方向参照画像として復号される。バッファ5に蓄積されているフレームP3eは、これ以降、参照画像として利用されることはないので、復号されたフレームP25は、フレームP3eに代わって、バッファ5に蓄積される。そして、バッファ5に対レームP25が蓄積されるのと同一のタイミングで、バッファ4のフレームP3bが読み出され、表示される。

【0207】再生回路121は、ストリームバッファ61から、COP3のフレームB3aを読み出し、再生ストリームとして出力する。MPEGデコーダ122において、フレームB3aは、バッファ3のフレームP38を前方向参照画像、バッファ4のフレームP3bを後方向参照画像として復号され、ビデオバッファ33のバッファ7に蓄積される。

【0208】バッファ7に蓄積されたフレームB3aは、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。フレームB3aの表示と同一のタイミングで、再生回路121は、ストリームバッファ61から、GOP3のフレームB39を読み出して、MPEGビデオデコーダ122において、フレームB39は、フレームB3aと同様に、バッファ3のフレームP38を前方向参照画像、バッファ4のフレームP3bを後方向参照画像として復号され、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。

【0209】再生回路121は、ストリームバッファ61から、GOP2のフレームP28を読み出して、MPEGビデオデコーダ122に出力する。MPEGビデオデコーダ122において、GOP2のフレームP28は、バッファ5のフレームP25を前方向参照画像として復号される。バッファ4に蓄積されているフレームP3bは、これ以降、参照画像として利用されることはないので、復号されたフレームP28は、フレームP3bに代わって、バッファ4に蓄積される。そして、バッファ4にフレームP28が蓄積されるのと同一のタイミングで、バッファ3のフレームP38が読み出され、表示される。

2

【0210】このように、GOP2のIピクチャもしくは Pピクチャが復号され、バッファ33に蓄積されるタイ ミングで、GOP3のIピクチャもしくはPピクチャが、 バッファ33から読み出されて、表示される。

【0211】以下、同様にして、図24に示されるように、GOP3の残りのBピクチャ、およびGOP2の残りのPピクチャが、B37,B36,P2b,B34,B33,P2eの順に復号される。復号されたBピクチャは、バッファ7に蓄積され、順次読み出されて表示される。復号されたGOP2のPピクチャは、順次、参照が終了したフレームが蓄積されていたバッファ1乃至6のいずれかに蓄積されているGOP3のPピクチャが、そのタイミングで、逆転再生の順番にかなうように、Bピクチャの間に読み出されて出力される。

【0212】再生回路121は、ストリームバッファ61から、GOP3のフレームB31、次いで、フレームB30を読み出して、MPEGビデオデコーダ122に出力する。MPEGビデオデコーダ122において、フレームB31およびフレームB30の復号に必要な前方向参照画像20であるフレームP2eはバッファ2に、後方向参照画像であるI32は、バッファ1にそれぞれ蓄積されているので、GOP3のはじめの2フレーム、すなわち、逆転再生時に最後に表示されるべきフレームも、復号することが可能となる。

【0213】復号されたフレームB31およびフレームB30は、順次、バッファ7に蓄積され、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。【0214】GOP3の全てのフレームがストリームバッファ61から読み出された後、コントローラ34は、サーボ回路111を制御して、ハードディスク112からGOP1を読み出させ、再生回路121に供給させる。再生回路121は、所定の処理を実行し、GOP1のスタートコードを抽出して、スタートコードバッファ62に記録させるとともに、GOP1の符号化ストリームをストリームバッファ61に供給して蓄積させる。

【0215】次に、再生回路121は、ストリームバッファ61から、GOP1のフレームI12を読み出し、再生の間での任意生ストリームとして、MPEGビデオデコーダ122に出力 40 生が可能となる。する。フレームI12は、Iピクチャであるから、MPEGビデオデコーダ122において、他の画像を参照せずに復号され、この後の処理で参照されることのないバッファ1のフレームI32に代わって、バッファ1に出力され、蓄積される。このとき、バッファ2から、フレームP2eが読み出されて、出力され、GOP2の逆転再生表示が開始される。 2に出力すれば、

【0216】次に、再生回路121は、ストリームバッ MP●MLの符号化ストリームを6倍速で復号する能力をファ61から、GOP2のフレームB2d、すなわち、GOP 有するので、図示しない表示部、もしくは表示装置に、2のBピクチャの中で、初めに逆転再生されるべきフレ 50 6フレーム毎に抽出されたフレームを表示させるように

ームを読み出し、再生ストリームとして出力する。MPEG デコーダ122において、フレームB2dは、バッファ3のフレームP2bを前方向参照画像、バッファ2のフレームP2eを後方向参照画像として復号され、ビデオバッファ33に蓄積される。復号されたフレームB2dは、バッファ7に蓄積され、フレーム/フィールド変換および出力ビデオ同期タイミングへのタイミング合わせが行われたあと、出力され、表示される。

【0217】以下、同様にして、GOP2の、残りのBピクチャ、およびGOP1の残りのPピクチャが、B2c,P15,B2a,B29,P18,B27,B26,P1b,B24,B23,P1e,P21、P20の順に復号され、順次、参照が終了したフレームが蓄積されていたバッファ1乃至7のいずれかに蓄積され、逆転再生の順番で読み出されて出力される。そして、図示はされていないが、最後に、GOP1の残りのBピクチャが復号され、順次、バッファ7に蓄積され、逆転再生の順番で読み出されて出力される。

【0218】図24を用いて説明した処理においては、通常再生と同一速度の逆転再生を実行したが、再生回路121が、再生ストリームを通常再生時の3分の1の速度でMPEGビデオデコーダ122に出力し、MPEGビデオデコーダ122が、通常の3フレームの処理時間で1フレームのみの復号処理を実行して、図示しない表示部、もしくは表示装置に、通常の3フレームの表示時間に、同一のフレームを表示させるようにすることにより、3分の1倍速の順方向再生、および逆転再生が、同様の処理によって可能となる。

【0219】また、表示出力回路53が、同一のフレー30 ムを繰り返して出力することにより、いわゆるスチル再生も可能となる。なお、再生装置121からMPEGビデオデコーダ122へのデータ出力速度、およびMPEGビデオデコーダ122の処理速度を変更することにより、任意のnで、n分の1倍速の順方向再生、および逆転再生が、同様の処理によって可能となる。

【0220】すなわち、本発明を用いた再生装置においては、等倍速の逆転再生、n分の1倍速の逆転再生、スチル再生、n分の1倍速の順方向再生、等倍速の順方向再生の間での任意の速度において、滑らかなトリック再生が可能となる。

【0221】また、MPEGビデオデコーダ122は、MPEG24:2:2PeHL対応のデコーダであるので、MPEG2MPeMLの符号化ストリームを6倍速で復号する能力を有する。したがって、再生回路121が、MPEG2MPeMLの符号化ストリームから生成した再生ストリームを、通常再生時の6倍の速度でMPEGビデオデコーダ122は、MPEG2MPeMLの符号化ストリームを6倍速で復号する能力を有するので、図示しない表示部、もしくは表示装置に、

することにより、6倍速の順方向再生、および逆転再生 が、同様の処理によって可能となる。

43

【0222】すなわち、本発明を用いた再生装置においては、MPEG2 MPeMLの符号化ストリームを、6倍速の逆転再生、等倍速の逆転再生、n分の1倍速の逆転再生、スチル再生、n分の1倍速の順方向再生、等倍速の順方向再生、6倍速の順方向再生の間での任意の速度において、滑らかなトリック再生が可能となる。

【0223】なお、MPEGビデオデコーダ122が、N倍速の復号能力を備えている場合、本発明の再生装置は、同様の処理により、N倍速の順方向再生、および逆転再生が可能であり、N倍速の逆転再生、等倍速の逆転再生、n分の1倍速の逆転再生、スチル再生、n分の1倍速の順方向再生、等倍速の順方向再生、N倍速の順方向再生の間での任意の速度において、滑らかなトリック再生が可能となる。

【0224】これにより、例えば、映像信号の検証時において、映像素材の内容を容易に検証することができ、映像素材検証作業の効率を改善したり、映像信号の編集作業において、編集点を快適に検索することができ、編 20 集作業の効率を改善することができる。

【0225】上述した一連の処理は、ソフトウェアにより実行することもできる。そのソフトウェアは、そのソフトウェアを構成するプログラムが、専用のハードウェアに組み込まれているコンピュータ、または、各種のプログラムをインストールすることで、各種の機能を実行することが可能な、例えば汎用のパーソナルコンピュータなどに、記録媒体からインストールされる。

【0226】この記録媒体は、図15もしくは図20に示すように、コンピュータとは別に、ユーザにプログラ 30 ムを提供するために配布される、プログラムが記録されている磁気ディスク101(フロッピー(登録商標)ディスクを含む)、光ディスク102(CD-ROM (Compact Disk Read Only Memory)、DVD (Digital Versatile Disk)を含む)、光磁気ディスク103(MD(Mini Disk)を含む)、もしくは半導体メモリ104などよりなるパッケージメディアなどにより構成される。

【0227】また、本明細書において、記録媒体に記録されるプログラムを記述するステップは、記載された順序に沿って時系列的に行われる処理はもちろん、必ずし 40 も時系列的に処理されなくとも、並列的あるいは個別に実行される処理をも含むものである。

#### [0228]

【発明の効果】本発明の第1の復号装置、復号方法、およびプログラムによれば、符号化ストリームを復号し、復号処理を並行して動作するようにしたので、実現可能な回路規模で実時間動作が可能な4:2:2Pellに対応したビデオデコーダを実現することができる。

【0229】本発明の第2の復号装置、復号方法、およ 【図12】mac びプログラムによれば、符号化ストリームを複数のスラ 50 めの図である。

イスデコーダで復号し、複数のスライスデコーダにより 復号処理を並行して動作するようにしたので、実現可能 な回路規模で実時間動作が可能な4:2:2 Pellに対 応したビデオデコーダを実現することができる。

【0230】本発明の第3の復号装置、復号方法、およびプログラムによれば、ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、ソース符号化ストリームをデコードし、複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、複数のスライスデコータを制御し、ピクチャに含まれるスライスの順番に関係なく、スライスデコーダにおいて実行されるデコード処理が最も早くなるように、スライスを複数のスライスデコーダに割り当てるようにしたので、実現可能な回路規模で実時間動作が可能な4:2:2Pellに対応したビデオデコーダを実現することができる。

【0231】本発明の第4の復号装置、復号方法、およびプログラムによれば、ソース符号化ストリームのピクチャを構成するスライス毎に、ソース符号化ストリームをデコードし、複数のスライスデコーダのデコードステータスを監視するとともに、複数のスライスデコータを制御し、ピクチャに含まれるスライスの順番に関係なく、複数のスライスデコーダのうちデコードが終了したスライスデコーダに、デコードすべきスライスを割り当てるようにしたので、実現可能な回路規模で実時間動作が可能な4:2:2 Pellに対応したビデオデコーダを実現することができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】MPEG2の、プロファイルとレベルによる、各パラメータの上限値を説明するための図である。

【図2】MPEG2ビットストリームの階層構造を説明する ための図である。

【図3】マクロブロック層を説明するための図である。

【図4】sequence\_headerのデータ構造を説明するための図である。

【図5】sequence\_extensionのデータ構造を説明するための図である。

【図6】GOP\_headerのデータ構造を説明するための図である。

【図7】picture\_headerのデータ構造を説明するための図である。

【図8】picture\_coding\_extensionのデータ構造を説明 するための図である。

【図9】picture\_dataのデータ構造を説明するための図である。

【図10】sliceのデータ構造を説明するための図であ ス

【図11】macroblockのデータ構造を説明するための図である。

【図12】macroblock\_modesのデータ構造を説明するための図である。

45

【図13】スタートコードを説明するための図である。

【図14】従来のML@MPの符号化ストリームをデコード するビデオデコーダの構成を示すブロック図である。

【図 1 5 】本発明を適応したビデオデコーダの構成を示すブロック図である。

【図16】スライスデコーダ制御回路の処理について説明するためのフローチャートである。

【図17】スライスデコーダ制御回路の処理の具体例を 説明するための図である。

【図18】動き補償回路によるスライスデコーダの調停 10 処理を説明するためのフローチャートである。

【図19】動き補償回路によるスライスデコーダの調停 処理の具体例を説明するための図である。

【図20】図15のMPEGビデオデコーダを備えた再生装置の構成を示すブロック図である。

【図21】エンコーダに入力されて符号化されるMPEGビデオ信号のピクチャ構成を示す図である。

【図22】フレーム間予測を用いたMPEGの画像符号化の\*

\* 例を示す図である。

【図23】MPEG符号化ストリームが順方向に再生される場合の復号処理について説明するための図である。

【図24】MPEG符号化ストリームが逆転再生される場合 の復号処理について説明するための図である。

#### 【符号の説明】

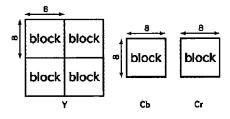
31 IC, 32 バッファ, 33 ビデオバッファ, 34 コントローラ, 42 スタートコード検出回路, 43 ストリームバッファ制御回路, 45 ピクチャデコーダ, 46 スライスデコーダ制御回路, 47乃至49 スライスデコーダ, 50 動き補償回路, 51 輝度バッファ制御回路, 52 色差バッファ制御回路, 61 ストリームバッファ, 62 スタートコードバッファ, 71 輝度バッファ, 72 色差バッファ, 111 サーボ回路, 112 ハードディスク, 121 再生回路, 122 MPEGビデオデコーダ

【図1】

Profile and	上限				
Level	Bit rates(Mblt/s)	Samples/line	Lines/Frame	Frames/sec	Samples/sec
4:2:2P@HL	300	1920	1152	60	62,668,800
4:2:2P@ML	50	720	608	30	11,059,200
MP@HL	80	1920	1152	60	62,668,800
MP@HL-1440	60	1440	1152	60	47,001,600
MP@ML	15	720	576	30	10,368,000
MP@LL	4	352	288	30	3,041,280
SP@ML	15	720	576	30	10,368,000

図 1

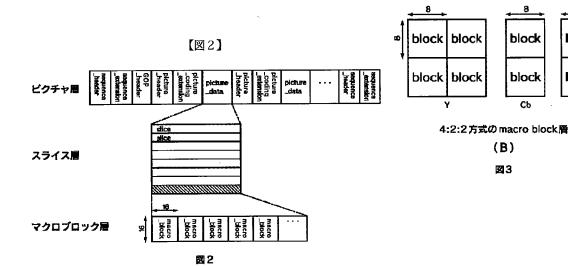
【図3】



4:2:0方式のmacro block層 (A)

block

block



## 【図4】

sequence_header ( ) [	ピット数	ニーモニック
sequence_header_code	32	bslbf
horizontal_size_value	12	ulmsbf
vertical_size_value	12	ulmsbf
aspect_ratio_information	4	ulmsbf
frame_rate_code	4	uimsbf
bit_rate_value	18	ulmsbf
marker_bit	1	-1-
vbv_buffer_size_value	10	ulmsbf
constrained_parameters_flag	1	
load_intra_quantiser_matrix	1	
if(load_intra_quantiser_matrix)		
Intra_quantiser_matrix[64]	8 * 84	uimsbf
load_non_intra_quantiser_matrix	1	
lf(load_non_intra_quantiser_matrix)		1
non_intra_quantiser_matrix[64]	8+64	uimsbf
next_start_code ( )		
1		

# sequence\_header

図4

## 【図6】

group_of_picture_header() {	ピット数	ニーモニック
group_start_code	32	bslbf
time_code	25	bslbf
closed_gop	1	uimebf
broken_link	1	uimsbf
next_start_code ( )		
1		

GOP\_header

図6

## 【図9】

picture_data ( ) {	ピット数	ニーモニック
do [		
slice ( )	<u> </u>	
) while(nextbits( )==slice_start_code)		
next_start_code( )	1	
3		

picture\_data

图9

## 【図5】

sequence_extension ( ) {	ピット数	ニーモニック
extension_start_code	32	bslbf
extension_start_code_identifier	4	ulmsbf
profile_and_level_indication	8	uimsbf
progressive_sequence	1	uimsbf
chroma_format	2	uimebf
horizontal_size_extension	2	பimsbf
verticai_size_extension	2	uimsbf
bit_rate_extension	12	uimsbf
marker_bit	1	fdlad
vbv_buffer_size_extension	8	ulmsbf
low_delay	1	ulmsbf
frame_rate_extension_n	2	ulmsbf
frame_rate_extension_d	5	uimabf
next_start_code ( )		
3		ĺ

sequence\_extension

図5

### 【図7】

picture_header ( ) {	ピット数	ニーモニック
picture_start_code	32	balbf
temporal_reference	10	uimsbf
picture_coding_type	3	uimsbf
vbv_delay	16	uimabf
If(picture_coding_type==2   picture_coding_type==3){		
full_pel_forward_vector	1	
forward_f_code	3	uimsbf
}		
if(picture_coding_type==3)		
full_pel_forward_vector	i	
backward_f_code	3	uimsbf
}		
while(nextbits( )==" ") {		
extra_bit_picture/+with the value "i"+/	1	ulmsbf
extra_information_picture	8	
}		
extra_bit_picture/*with the value "0" */	1	uimsbf
next_start_code ( )t		•
}		

## plcture\_header

囡7

## 【図13】

名称	Start code value
Picture_start_code	00
Slice_start_code	01 ~ AF
Reserved	B0
Reserved	B1
User_data_start_code	B2
Sequence_header_code	B3
Sequence_error_code	B4
Extension_start_code	B5
Reserved	B6
Sequence_end_code	B7
Group_start_code	B8
System_start_code	89 ~ FF

### 【図8】

picture_coding_extension ( ) [	ピット数	ニーモニック
extension_start_code	32	bslbf
extension_start_code_identifier	4	uimsbf
f_code[0][0]/*forward horizontal*/	4	uimsbf
f_code[0][1]/+forward vertical+/	4	ulmsbf
f_code[1][0]/*backward horizontal*/	4	uimsbf
f_code[1][1]/*backward vertical*/	4	ulmsbf
Intra_dc_precision	2	ulmsbf
picture_structure	2	ulmsbf
top_field_first	1	uimebf
frame_pred_frame_dct	1	ulmsbf
concealment_motion_vectors	1	ulmsbf
q_scale_type	1	uimsbf
intra_vic_format	1	uimsbf
alternate_scan	1	ulmsbf
repeat_first_field	1	uimsbf
chroma_420_type	1	uimsbf
progressive_frame	1	ulmsbf
composite_display_flag	1	uimsbf
lf(composite_display_flag) {		
v_axis	1	uimabf
field_sequence	3	ulmsbf
sub_carrier	1	uimsbf
burst_amplitude	7	uimabf
sub_carrier_phase	8	ulmsbf
}		
next_start_code ( )		
3		

### picture\_coding\_extension

#### 図8

## 【図11】

macroblock( ) {	ピット数	ニーモニック
while (nextbits( )=='0000 0001 000')		
macroblock_escape	11	bsibf
macrobiock_address_increment	1-11	vicibf
macroblock_modes()		
If(macroblock_quant)		
quantiser_scale_code	5	ulmsbf
if(macroblock_motion_forward		
(macroblock_intra && concealment_motion_vectors))		
motion_vectors(0)		
if(macroblock_motion_backward)		
motion_vectors(1)		
if(macrobiock_intra && concealment_motion_vectors)		
marker_bit	1	bslbf
lf(macroblock_pattern)		
coded block pattern()		
for(1=0; i <block_count; i++)="" td="" {<=""><td></td><td></td></block_count;>		
block(i)		
1		
1		

### macroblock

### 図11

## 【図10】

slice () {	ピット数	ニーモニック
slice_start_code	32	bslbf
If(vertical_size>2800)		
slice_vertical_position_extention	3	uimsbf
if( <sequence_scalable_extention() is<="" td=""><td></td><td></td></sequence_scalable_extention()>		
present in the bitstream>)		
if( <scaleble_mode== "data="" partitioning")<="" td=""><td></td><td></td></scaleble_mode==>		
priority_breakpoint	7	uimsbf
quantiser_scale_code	5	ulmsbf
If(nextbits( )=="l") {		
intra_slice_flag	1	ulmsbf
intra_slice_	1	uimsbf
reserved_bits	7	uimsbf
while(nextbits( )== " " ) {		
extra_bit_slice/+with the value " "+/	1	utmsbf
extra_information_slice	В	uimsbf
}		
3		
extra_bit_slice/*with the value "0" */	1	uimsbf
do (		
macroblock ()		
while (nextblts( )!= '000 0000 0000 0000 0000 0000')		
next_start_code ( )t		

slice

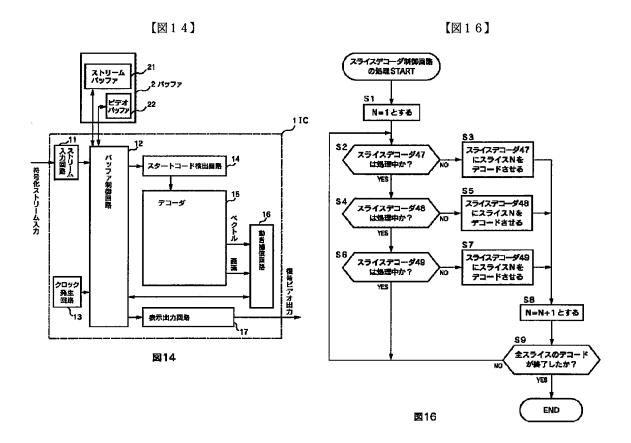
図10

### 【図12】

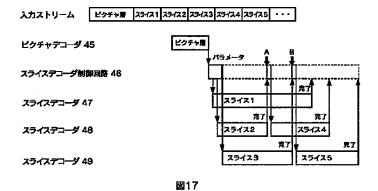
macroblock_modes() {	ビット数	ニーモニック
macroblock_type	1-9	vicibf
if((spatial_temporal_weight_code_flag==1)&&		
(spatiat_temporat_weight_docs_table_index !="00")) [		
spetial_temporal_weight_code	2	ulmsbf
1		
if(macroblock_motion_forward		
macroblock_motion_backward) {		
if(picture_structure== 'frame') {		
if(frame_pred_frame_dct==0)		
frame_motion_type	2	uimsbf
) else [		
field_motion_type	2	ulmsbf
1		
If((picture_structure== "frame picture") &&		
(frame_pred_frame_det==0) &&		
(macroblock_intralimacroblock_pattern)) {		
dct_type	1	uimabi
}		
]		

### macroblock\_modes

図12



【図17】



【図15】

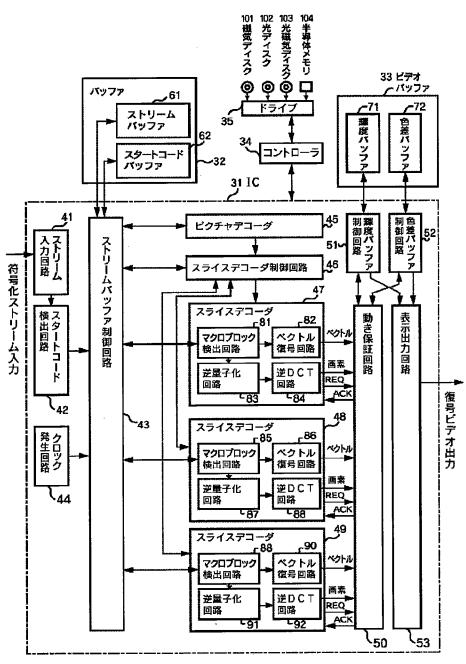
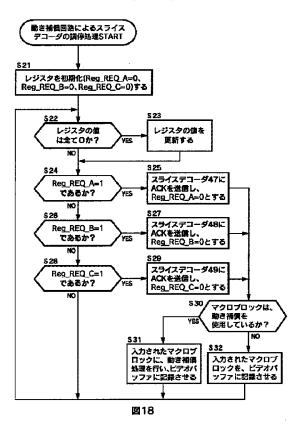


図15

【図18】



[図19]

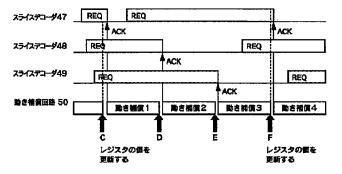
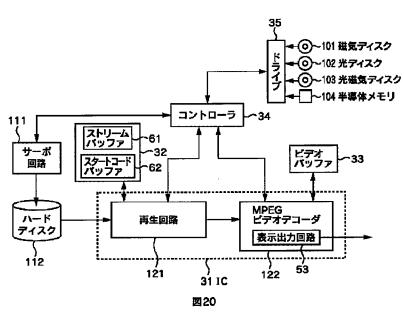


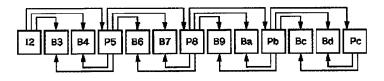
図19

【図20】



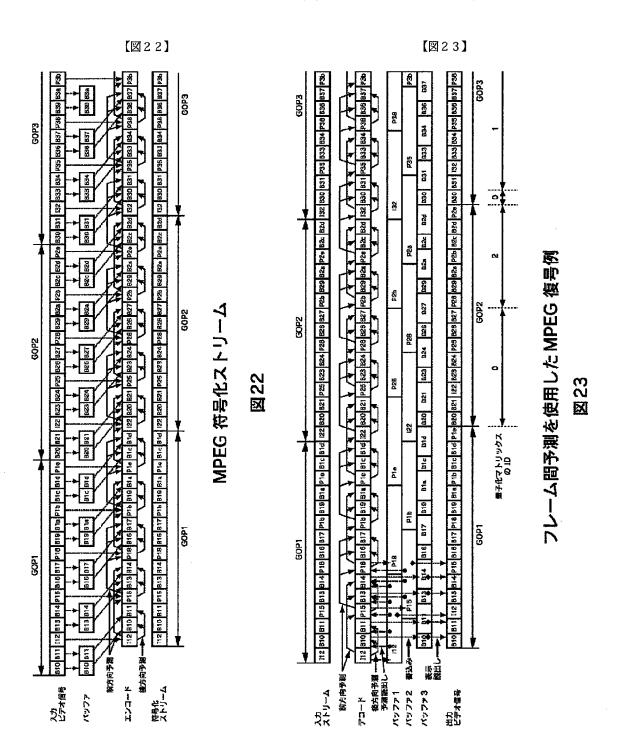
[図21]

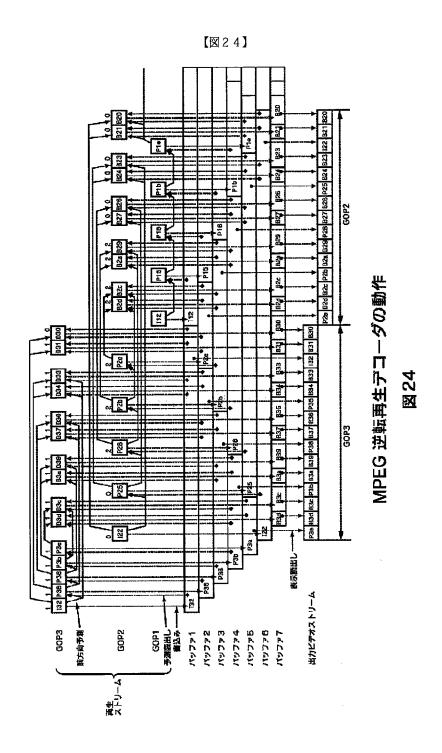
#### 前方向予測



後方向予測

図21





フロントページの続き

(72)発明者 大原 卓巳

神奈川県川崎市麻生区南黒川10番1号 株式会社エルエスアイシステムズ内

(72)発明者 山本 健

神奈川県川崎市麻生区南黒川10番1号 株式会社エルエスアイシステムズ内

BBO3 BC01 BC02 BC16 BD01

(72)発明者 水野 一博 神奈川県川崎市麻生区南黒川10番1号 株 式会社エルエスアイシステムズ内

(72)発明者 森田 年一 神奈川県川崎市麻生区南黒川10番1号 株 式会社エルエスアイシステムズ内